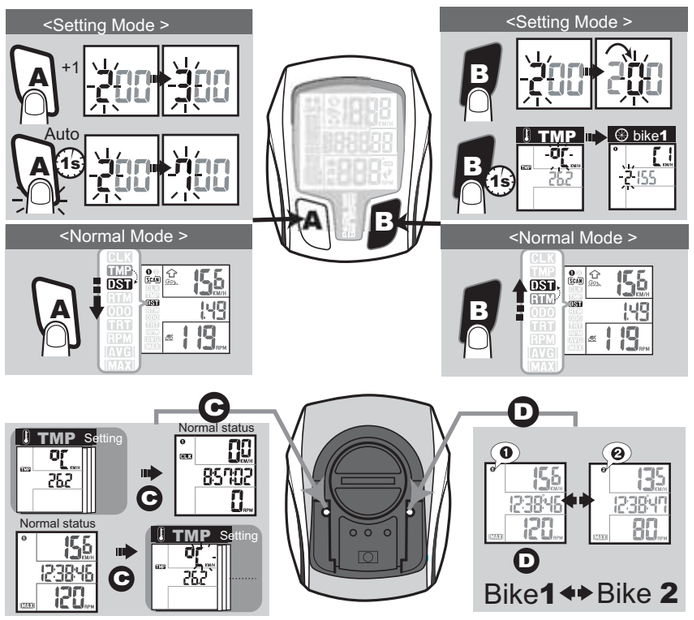
DIGI-PACE-WR

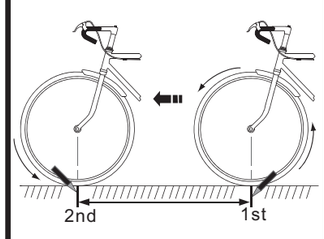
double wireless computer

1. MAIN UNIT SETUP



2. WHEEL CIRCUMFERENCE

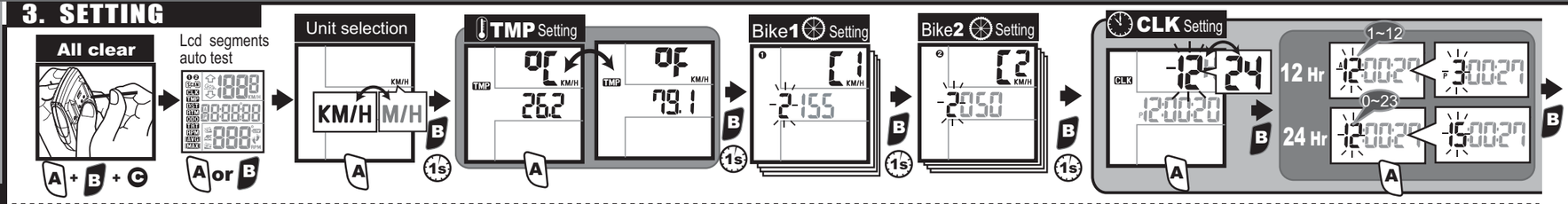
2-1.



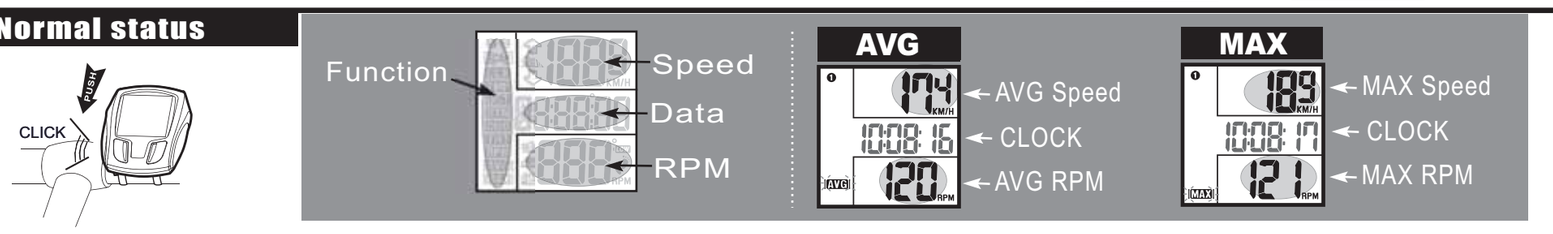
2-2. POPULAR TIRES CIRCUMFERENCE REFERENCE TABLE

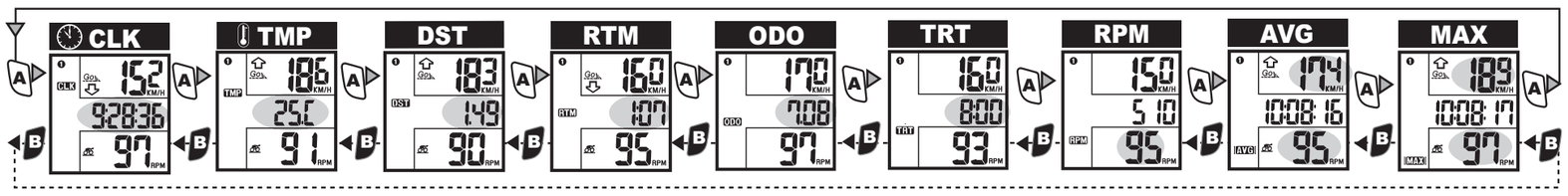
Tire Size	Circumference Number	Tire Size	Circumference Number
18 Inch	1436 mm	ATB26x2.0(650B)	2099 mm
20x1.75	1564	700C TUBULAR	2117
20 Inch	1596	700x20C	2092
22 Inch	1759	700x25C	2124
ATB 24x1.75	1888	700x28C	2136
24 Inch	1916	27 Inch(700x32c)	2155
24x 13/8	1942	700x35C	2164
ATB 26x1.40	1995	700x38C	2174
ATB 26x1.50	2030	27.5 Inch	2193
ATB 26x1.75	2045	28 Inch (700B)	2234
26Inch (650A)	2073	28.6 Inch	2281

3. SETTING

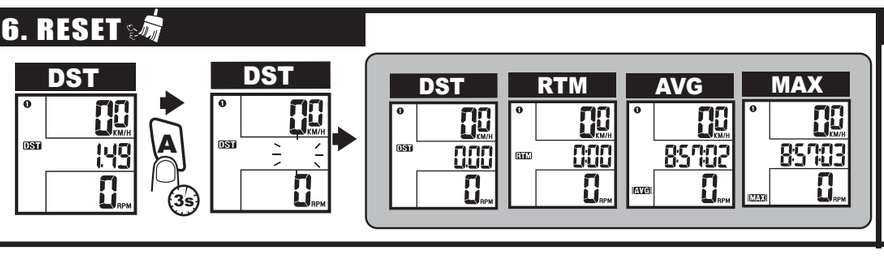


4. Normal status

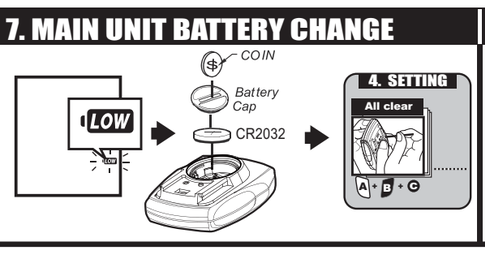




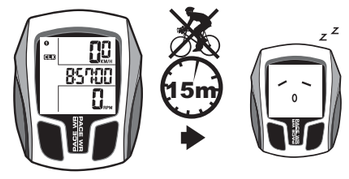
6. RESET



7. MAIN UNIT BATTERY CHANGE



8. POWER OFF



EN FUNCTIONS

Go⛐ : CURRENT SPEED 0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 1% (Typical)

1. The current speed is always displayed on the upper display when riding. It displays current speed up to 199.9 KM/h or 120.0 M/h (for wheel diameters of over 24 inches).
2. When riding is stopped, the speed will continue to count 4 seconds for Bike 1 and count 2 seconds for Bike2 to confirm that no more wheel signals have been sent.

ODO: ODOMETER FOR BIKE1, BIKE 2 0.0 – 999999 Km or Miles +/- 0.1%

1. The odometer cumulates the total distance as long as the bike is running, either Bike 1 or 2 has its odometer ODO 1 or ODO 2 individually.
2. The ODO1, ODO 2 data can not be cleared to zero by RESET operation.

TRT: TOTAL RIDING TIME 0H00M – 9999H59M +/- 0.003%

1. The TRT accumulates total riding time from the beginning of computer use, either Bike 1 or 2 has its total riding time TRT 1 or TRT 2 individually.
2. It will automatically begin counting upon riding, and continue to count 4 seconds for Bike1 and 2 seconds for Bike2 to confirm that no more wheel sensing signals have been sent when riding is stopped. But this computer revises back the over-counted 2 or 4 seconds automatically.
3. The TRT1, TRT2 data can not be cleared to zero by RESET operation.

CLK: 12HR AM/PM OR 24HR CLOCK 1:00:00 – 12:59:59 AM/PM or 0:00:00-23:59:59 +/-0.003%

It can display the current time in 12HR AM/PM or 24HR clock.

AVG: AVERAGE SPEED 0.0 – 199.9 Km/h / 0.0 – 120.0Mile/h +/- 0.1%

1. It is calculated from the DST divided by the RTM. The average data counted is from the last RESET to current point.
2. It displays "0.0" when RTM is less than 4 sec., and is updated by about one second when RTM is over 4 seconds.
3. It displays an "Err" symbol when either the RTM is over 100 hours or the DST is over 1,000km (or miles). Reset the unit in order to restart.

DST: TRIP DISTANCE 0.00 – 999.99 Km or Miles +/- 0.1%

The DST function accumulates the distance data from the last RESET operation as long as the bike is being ridden.

MAX: MAXIMUM SPEED 0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 1%

It shows the highest speed from the last RESET operation.

⇧/⇩ : SPEED PACER

It flashes the "⇧" speed pacer arrow while the current speed is higher than the average speed and the down arrow "⇩" flickers conversely.

:CURRENT CADENCE 0-240rpm +/- 1.5%

1. The current cadence is the pedal revolutions per minute (rpm). It is displayed on the lower three digit set and is updated once about one second.
2. The normal display range is from 0 (15) to 240 rpm in 1 rpm increments. It resets the current cadence data to zero after 4 seconds when the crank is not being turned.

TMP: TEMPERATURE 0 ºC ~ +50 ºC 32 ºF ~ +122 ºF

Temperature would be automatically detected under this mode.
You could choose either in ºC or ºF to display the temperature.
This function would bring you the joy of riding outdoors.

RPM: TOTAL PEDAL REVOLUTIONS FOR BIKE1, BIKE 2 0-999999 Revolutions

1. The RPM cumulates the total pedal revolutions as long as the bike is running, either Bike 1 or 2 has its RPM 1 or RPM 2 individually.
2. The RPM 1, RPM 2 data can not be cleared to zero by RESET operation.

1. KEY OPERATION

A+B+C Button : Hold down the **A** & **B** & **C** button simultaneously for more than 3 seconds to initiate the computer and clear all data.

SETTING MODE

A Button : a). Press to increase the setting digit value by 1.
b). Hold 1 second to increase the value automatically.
B Button : a).Press to change setting digit
b).Hold 1 second to change to next setting mode.
C Button : Press to quit data setting mode.

NORMAL MODE

A Button **:** a). Press to change function display forward.
b). Hold 3 seconds to reset data (DST, RTM, AVG, MAX) .
B Button **:** Press to change function display backward.
C Button **:** Press to enter data setting mode.
D Button **:** Press to switch the Bike 1 or Bike 2.

2. WHEEL CIRCUMFERENCE

1. **Precise Measurement (2-1.)**
Roll the wheel until the valve stem is at its lowest point close to the ground, then mark this first point on the ground. Get on the bicycle and have a helper push you until the valve stem returns to its lowest point. Mark the second point on the ground. Measure the distance between the marks. Enter this value to set the wheel circumference.
2. **Quick Table:** Get a suitable circumference value from the table.(**2-2.**)

3. DATA SETTING

IMPORTANT:
a.) Be sure to initiate the computer before it is be used or after replace the new battery, otherwise the computer may run errors.
b.) When under data setting mode, the computer will auto quit data setting mode after 20 seconds without press any button.

1. LCD segments will automatically test.
2. Press **A** or **B** button to stop LCD test and enter data setting mode, then the flickering "KM/h".
3. **UNIT Selection:**
a). Press **A** button to select KM/h or M/h (Mile/h).
b). Hold **B** button for 1 second to store setting data and change to next setting mode.
4. **TMP Setting:**
a). Press **A** button to select Temperature unit being ºC or ºF (Temperature would be automatically detected)
b). Hold B button for 1 second to store setting data and change to next setting mode.
5. **CIRCUMFERENCE Setting :** (BIKE 1 and BIKE 2)
It displays the "c2155"(2155mm) of the default value for BIKE 1 and "c2050"(2050mm)for BIKE 2.
Measure the value for your wheel or refer to the quick table provided in the manual for your bicycle.
a). Press **A** button to increase the setting digit.
b). press **B** button to change to next setting digit.
c). hold **B** button for 1 second to store setting data and change to next setting mode.
6. **CLK Setting :**
a). Press **A** button to select 12H or 24H .
b). Press **B** button to change to next setting digit
c). Press **A** button to reset the Second to zero.
d). Hold **B** button for 1 second to store setting data and change to next setting mode.
7. Users could record data in ODO-1/ ODO-2, TRT-1/ TRT-2, RPM-1/RPM-2 before replace the new battery.
8. This cycle computer allow user to re-key in the data of ODO-1/ ODO-2, TRT-1/ TRT-2, RPM-1/ RPM-2 when battery is replaced. A new user does not need to set this data.
a). Press **A** button to increase the setting digit
b). Press **B** button to change to next setting digit
c). Hold **B** button for 1 second to store setting data and change to next setting mode
d). Press **C** button to complete the setting process.

4. NORMAL STATUS

MAIN UNIT SLIDE ON/OFF DETECTION

The main unit has a slide on detecting switch (patents pending) to avoid noise interference when the main unit is removed from the bracket. The main unit can receive the wheel signal only when it is slid onto the bracket only.

1. Press **A** button to change function display forward .
2. Press **B** button to change function display backward.
3. When change to "**SCAN**" mode, the function display will automatically change every 5 seconds. Press **A** button or **B** button to stop "**SCAN**" mode.

5. RESET OPERATION

1. Hold **A** button for 3 seconds till the LCD digit is blanked, then release it. The computer will reset DST, RTM, AVG and MAX data to zero.
2. ODO/ TRT/ RPM data can not be cleared to zero by RESET operation.

6. BIKE 1 , BIKE 2 SELECTION

1. This computer design has 2 sets of circumference memory to calculate 2 bikes' data separately.
2. Press C button to select BIKE 1 or BIKE 2
3. After change BIKE 1 or BIKE 2 , the DST, RTM, AVG and MAX data will auto reset to zero.

7.MAIN UNIT BATTERY CHANGE

1. The symbol "LOW" will appear to indicate the battery is nearly exhausted.
2. Replace the battery with a new battery within a few days after the symbol was appeared.
3. All data will be cleared when battery is replaced, but this computer allows you to re-key in ODO-1/ ODO-2,TRT-1/ TRT-2, RPM-1/ RPM-2 data which you had rode after replacing battery, keeping record these data before you remove the old battery.
4. Replace with a new CR2032 battery and initiate the main unit.

8. POWER OFF

The computer will automatically begin counting data upon riding and stop counting data when riding is stopped. The flickering symbol "Go⛐" indicates that the computer is at start status.
To preserve battery, this computer will automatically switch off and just displays the "CLK" data when it has not been used for about 15 minutes. The power will be turned on by pressing the **A** button or **B** button.

TROUBLE SHOOTING

PROBLEM	CHECK ITEMS	REMEDY
Main unit No display	1. Is the battery dead? 2. Is there incorrect battery installation?	1. Replace the battery. 2. Be sure that the positive pole of the battery is facing the battery cap.
No current speed or Incorrect data	1. Is it at the MAIN UNIT SETUP or another setting screen? 2. Are the relative positions and gap between sensor and magnet correct? 3. Is the circumference correct? 4. Is the sensing distance too long or the installation angle of the sensor incorrect? 5. Is the sensor battery nearly exhausted? 6. Is any strong interference source nearby?	1. Refer to the setting procedure and complete the adjustment. 2. Refer to (C-3. D-4)and re-adjust position and gap correctly. 3. Refer to "Circumference Setting" and enter correct value. 4. Refer to (C-2.D-3)adjust distance or angle between the main unit and the sensor. 5. Replace with a new battery. 6. Move away from the source of interference.
Irregular display		Refer to the "Main Unit Setup" and initiate the computer again.
LCD is black	Did you leave main unit under direct sunlight when not riding the bike for a long period of time?	Place main unit in the shade to return to normal state. No adverse effect on data.
Display is slow	Is the temperature below 0˚C (32˚F)?	Unit will return to normal state when the temperature rises.

PRECAUTIONS

1. Don't leave the main unit exposed to direct sunlight when not riding the bike.
2. Don't disassemble the main unit or its accessories.
3. Check relative position and gap of sensor, magnet and main unit periodically.
4. Don't use thinner, alcohol or benzine to clean the main unit or its accessories when they become dirty.
5. Remember to pay attention to the road while riding.

Wireless Sensing Distance:	55cm (1.8 feet) between the transmitter and the main unit.
Cross-Talking Interference:	Within 40 cm (15.8"), no interference by 2 bicycles carrying similar cycle computers, even when ridden side by side.
Wheel Circumference Setting:	1mm - 3999mm (1mm increment)
Operation Temperature:	0°C ~ 50°C (32°F ~ 122°F)
Storage Temperature:	- 10°C ~ 60°C (14°F ~ 140°F)
Main Unit Battery Power:	3V battery x 1 (CR2032), battery operating life is about 2 years. (Based on an average of 1.5 hours use per day)
Dimensions and Weight	Main Unit: 50.12 x 60.5 x 21mm/ 40.4g

* The specifications and designs may be changed without notice.

IT FUNZIONI

Go⛐ :VELOCITÀ EFFETTIVA 0,0 - 199,9 Km/h o 120,0 miglia/h +/- 1% (standard)

1.La velocità effettiva appare sempre sul display superiore mentre si pedala. Viene visualizzata la velocità effettiva fino a 199,99 KM/h o 120,0 M/h (per diametri ruota superiori a circa 600 mm).
2.Non appena si cessa la pedalata, il rilevamento della velocità continuerà per 4 secondi per la bici 1 e per 2 secondi per la bici 2: ciò permette di verificare che dalla ruota non venga inviato più alcun segnale.

ODO: ODOMETRO PER BICI, BICI 2 0,0 - 999999 Km o miglia +/- 0,1%

1.L'odometro somma la distanza totale fintanto che la bicicletta è in marcia: la bici 1 e la bici 2 sono entrambe dotate di un proprio odometro, rispettivamente ODO 1 e ODO 2.
2. I dati ODO1 e ODO 2 non possono essere riportati a zero con l'operazione di AZZERAMENTO

TRT: TEMPO DI PERCORRENZA TOTALE 0H00M - 9999H59M +/- 0,003%

1. TRT somma il tempo totale di percorrenza dall'inizio di funzionamento del computer: alla Bici 1 o 2 corrisponde un tempo totale di percorrenza, rispettivamente TRT 1 o TRT 2. Quando la bicicletta è in funzione, il conteggio inizierà in automatico continuando per 4 secondi per la bici 1 e per 2 secondi per la bici 2: ciò permette di verificare che non venga più inviato alcun segnale di rilevamento dalla ruota non appena si smette di pedalare. Tuttavia, il computer sottrarrà automaticamente i 2 0 4 secondi contati in eccesso.
3. I dati TRT1 e TRT2 non possono essere riportati a zero con l'operazione di AZZERAMENTO.

CLK: 12HR AM/PM O 24HR CLOCK 1:00:00 - 12:59:59 AM/PM o 0:00:00-23:59:59 +/-0,003%

La funzione permette di visualizzare l'ora corrente con orologio 12 H AM/PM o 24 H.

AVG: VELOCITÀ MEDIA 0,0 – 199,9 Km/h / 0,0 – 120,0 miglia/h +/- 0,1%

1.Si calcola dividendo DST per RTM. Il dato medio calcolato va dall'ultimo AZZERAMENTO al momento attuale.
2.Visualizza "0,0" se RTM è inferiore a 4 sec. ed è aggiornato di circa un secondo se RTM è superiore a 4 secondi.
3.Il computer visualizzerà un simbolo **Err** quando il fattore RTM è superiore a 100 ore o il fattore DST è superiore a 1.000 km (o miglia). Azzerare l'unità per eseguire l'avvio.

DST: DISTANZA PERCORSA 0,00 – 999,99 Km o miglia +/- 0,1%

La funzione DST permette di accumulare i dati relativi alla distanza dall'ultima operazione di AZZERAMENTO per tutto il tempo che la bicicletta è in uso.

MAX: VELOCITÀ MASSIMA 0,0 – 199,9 Km/h o 120,0 miglia/h +/- 1%

Mostra la velocità più elevata dall'ultima operazione di AZZERAMENTO.

⇧/⇩: GENERATORE DI VELOCITÀ

Questa funzione attiva la " ⇧" freccia del generatore di velocità quando la velocità effettiva è più elevata rispetto alla velocità media. In caso contrario lampeggerà la freccia verso il basso "⇩".

: CADENZA EFFETTIVA

1.La cadenza effettiva sono i giri di pedalata al minuto (rpm). È visualizzata nel set a tre cifre in basso ed è aggiornata ogni secondo circa.
2.Un normale limite di visualizzazione va da 0 (15) a 240 rpm con incrementi di 1 rpm. Azzera gli attuali dati di cadenza dopo 4 secondi quando la guarnitura non viene ruotata.

TMP: TEMPERATURA 0 °C ~ +50 °C 32 °F ~ +122 °F

La temperatura è rilevata automaticamente in questa modalità. È possibile scegliere di visualizzare la temperatura in oC o oF. Questa funzione farà sentire l'ebrezza di pedalare all'aperto.

RPM: GIRI DI PEDALATA COMPLESSIVI PER BICI1, BICI 2 0-999999 giri

1.Con RPM si sommano i giri di pedalata complessivi fintanto che la bicicletta è in marcia: la bici 1 e la bici 2 sono entrambe dotate, rispettivamente, di un RPM 1 e RPM 2.
2. I dati RPM1 e RPM2 non possono essere riportati a zero con l'operazione di AZZERAMENTO.

RPM: NUMERO TOTALE DI PEDALATE PER BICI 1, BICI 2 0-999999 Rivoluzioni

1. Gli RPM totalizzano le pedalate totali per tutto il tempo che la bicicletta è in movimento, per la bici 1 o la bici 2 individualmente.
2. Gli RPM 1, RPM 2 data non possono essere azzerati a zero con l'operazione di AZZERAMENTO.

1. FUNZIONI DEI TASTI

Pulsanti **A+B+C :** tenere premuto i pulsanti A + B + C contemporaneamente più di 3 secondi per avviare il computer e cancellare tutti i dati.

MODALITÀ DI IMPOSTAZIONE

Pulsante **A:** a). premere per aumentare di 1 unità il valore della cifra impostata
b). tenere premuto 1 secondo per aumentare il valore in automatico
Pulsante **B:** a). premere per cambiare la cifra impostata
b). tenere premuto 1 secondo per passare alla successiva modalità di impostazione
Pulsante **C:** premere per uscire dalla modalità di impostazione dei dati

MODALITÀ NORMALE

Pulsante **A:** a). premere per scorrere in avanti il display di funzionamento
b). tenere premuto 3 secondi per azzerare i dati (DST, RTM, AVG, MAX)
Pulsante **B:** premere per scorrere indietro il display di funzionamento
Pulsante **C:** premere per entrare nella modalità di impostazione dei dati
Pulsante **D:** premere per passare alla Bici 1 o Bici 2

2. CIRCONFERENZA DELLA RUOTA

1. **Misurazione accurata** (**2-1.**)
Far girare la ruota fino a quando il gambo della valvola si trova in corrispondenza del punto più vicino al suolo e marcare quindi questo primo punto sul suolo. Salire in bicicletta e farsi spingere da qualcuno fino a quando la valvola non raggiunge di nuovo il punto più basso. Segnare quindi il secondo punto sul suolo e misurare la distanza tra i segni. Inserire il valore per impostare la circonferenza della ruota.
2. **Tabella rapida:** ricavare un valore di circonferenza adeguato dalla tabella.(**2-2.**)

3. IMPOSTAZIONE DEI DATI

IMPORTANTE!
a.) Accertarsi di avviare il computer prima dell'uso o doaver sostituito la batteria, altrimenti può eseguire degli errori.
b.) In modalità di impostazione dei dati, il computer uscirà automaticamente dalla modalità di impostazione dei dati dopo 20 secondi senza premere alcun pulsante.

1. I segmenti LCD saranno verificati automaticamente.
2. Premere il pulsante **A** o **B** per interrompere il test LCD e entrare nella modalità di impostazione dei data, e quindi il simbolo lampeggiante "KM/h".
3. **Selezione dell'UNITÀ:**
a). premere il pulsante **A** per selezionare KM/h o M/h (miglia/h)
b). tenere premuto il pulsante **B** per 1 secondo per memorizzare i dati impostati e passare alla successiva modalità di impostazione
4. **Impostazione TMP:**
a). premere il pulsante **A** per selezionare l'unità della temperatura tra °C e °F (la temperatura viene rilevata automaticamente)
b). tenere premuto il pulsante **B** per 1 secondo per memorizzare i dati impostati e passare alla successiva modalità di impostazione
5. **Impostazione CIRCONFERENZA (BICI 1 e BICI 2)**
Sul display viene visualizzato "c2155"(2155mm) del valore di predefinito per la BICI 1 e "c2050"(2050mm)per la BICI 2.
Misurare il valore per la ruota o consultare la tabella rapida fornita nel manuale della bicicletta acquistata.
a). Premere il pulsante **A** per aumentare la cifra impostata.
b). Premere il pulsante **B** per passare alla successiva cifra impostata.
c). Tenere premuto il pulsante **B** per 1 secondo per memorizzare i dati impostati e passare alla successiva modalità di impostazione.
6. **Impostazione CLK:**
a). premere il pulsante **A** per selezionare 12H o 24H.
b). premere il pulsante **B** per passare alla successiva cifra impostata
c). premere il pulsante **A** per azzerare i secondi
d). tenere premuto il pulsante **B** per 1 secondo per memorizzare i dati impostati e passare alla successiva modalità di impostazione.
7. È possibile registrare i dati in ODO-1/ ODO-2, TRT-1/ TRT-2, RPM-1/RPM-2 prima di sostituire la batteria.
8. Il computer della bicicletta consente di immettere di nuovo in dati relativi a ODO-1/ ODO-2, TRT-1/ TRT-2, RPM-1/ RPM-2 una volta sostituita la batteria. Il nuovo utente non dovrà impostare tali dati.
a). Premere il pulsante **A** per aumentare la cifra impostata
b). Premere il pulsante **B** per passare alla successiva cifra impostata c).
c). Tenere premuto il pulsante **B** per 1 secondo per memorizzare i dati impostati e passare alla successiva modalità di impostazione.
d) Premere il pulsante **C** per completare la procedura di impostazione.

4. STATO NORMALE

RILEVAMENTO DEL COLLEGAMENTO DELL'UNITÀ PRINCIPALE

L'unità principale è dotata di un sensore di rilevamento di collegamento e di scollegamento (brevetto in corso di registrazione) che permette di eliminare disturbi di interferenza quando l'unità principale viene rimossa dalla staffa. L'unità principale è in grado di ricevere il segnale della ruota solo quando è inserita nell'apposita staffa.

1. Premere il pulsante **A** per scorrere in avanti il display di funzionamento.
2. Premere il pulsante **B** per scorrere indietro il display di funzionamento.
3. Nel passare alla modalità "**SCAN**", il display di funzionamento cambierà automaticamente ogni 5 secondi. Premere il pulsante **A** o **B** per interrompere la modalità "**SCAN**".

5. OPERAZIONE DI AZZERAMENTO

1.Tenere premuto il pulsante A per 3 secondi finché la cifra LCD è cancellata, quindi rilasciarlo. Il computer azzererài dati DST, RTM, AVG e MAX.
2. I dati ODO/TRT/RPM non possono essere riportati a zero con l'operazione di AZZERAMENTO.

6. SELEZIONE BICI 1 / BICI 2

1.Il computer è progettato con 2 set di memoria per la circonferenza per calcolare separatamente i dati della bicicletta.
2.Premere il pulsante **C** per selezionare BICI 1 o BICI 2
3.Dopo esser passati alla BICI 1 o alla BICI 2, i dati DST, RTM, AVG e MAX si azzereranno in automatico.

7. SOSTITUZIONE BATTERIA UNITÀ PRINCIPALE

1. Il simbolo " LOW " indica che la batteria è quasi esaurita.
2. Assicurarsi di sostituire la batteria con una batteria nuova entro qualche giorno dalla visualizzazione di questo simbolo.
3. Tutti i dati verranno cancellati automaticamente una volta sostituita la batteria, ma questo computer consente di immettere di nuovo i dati ODO-1/ ODO-2,TRT-1/ TRT-2, RPM-1/ RPM-2 registrati dopo aver sostituito la batteria, tenendo traccia di questi dati prima di rimuovere la vecchia batteria.
4. Sostituire con una nuova batteria CR2032 e avviare l'unità principale.

8. ALIMENTAZIONE OFF

Il computer avvia il conteggio dei dati in automatico quando si inizia a pedalare e cessa il conteggio quando si interrompe la pedalata. Il simbolo lampeggiante "Go⛐" indica che il computer si trova in fase di avvio. Per conservare la batteria, il computer si spegnerà automaticamente e visualizzerà solamente i dati " CLK " se non viene usato per circa 15 minuti. L'alimentazione sarà riattivata premendo il pulsante **A** o il pulsante **B**.

RISOLUZIONE DEI MALFUNZIONAMENTI

PROBLEMA	COSA CONTROLLARE	RIMEDIO
Nessuna indicazione sul display	1. La batteria è scarica? 2. La batteria è stata installata in modo corretto?	1. Sostituire la batteria. 2. Assicurarsi che il polo positivo della batteria sia rivolto verso il coperchio della batteria.
Non compare la velocità di corsa o i dati non sono corretti	1. Si è allo schermo di regolazione dell'unità principale o dell'orologio? 2. Le posizioni relative e la distanza tra sensore e magnete sono corrette? 3. La circonferenza impostata è corretta? 4. La distanza di percezione è troppa o l'angolo di installazione non è corretto? 5. La batteria del sensore è quasi esaurita? 6. C'è una fonte di interferenza nelle vicinanze?	1.Fare riferimento alle istruzioni di effettuare le operazioni in modo corretto. 2.Fare riferimento alle (C-3. D-4) correggere posizione e distanza. 3. Fare riferimento al paragrafo "Circonferenza" ed inserire il dato corretto. 4.Fare riferimento alla I(C-2.D-3) per regolare distanza o angolo tra unità principale e sensore. 5. Sostituire la batteria. 6. Allontanarsi dalla fonte.
Visualizza-zione irregolare		Fare riferimento al paragrafo "Preparazione dell'unità principale" e riavviare il computer
Il display è scuro	L'unità principale è stata esposta ai raggi diretti del sole per un periodo in cui la bicicletta non era in movimento?	Riporre l'unità principale all'ombra per riportarla allo stato di normalità. Questo fenomeno non compromette in alcun modo i dati.
Il display è lento	La temperatura è inferiore a 0°C (32°F)?	Ritornerà allo stato normale appena la temperatura aumenta.

PRECAUZIONI

1. Non lasciare l'unità principale sotto l'esposizione diretta dei raggi solari a meno che non si stia utilizzando la bicicletta.
2. Non smontare l'unità principale o i suoi accessori.
3. Controllare periodicamente la posizione e la distanza tra sensore, magnete e unità principale.
4. Non utilizzare diluenti, alcool o benzina per pulire l'unità principale o i suoi accessori quando sono sporchi.
5. Ricordarsi di prestare attenzione alla strada durante la corsa.

Sensore con trasmettitore:	Sensore magnetico senza contatti con trasmettitore senza fili.
Dimensione della forcella:	orcelle da 12 a 50 mm (da 0.5" a 2.0").
Distanza di percezione senza filo:	55 cm (1.8 piedi) tra il trasmettitore e l'unità principale
Interferenze:	Entro 40 cm (15.8"). Nessuna interferenza tra due biciclette equipaggiate con ciclo-computer simili, quand'anche corressero l'una affianco all'altra.
Regolazione circonferenza ruota:	da 1 mm a 3999 mm (incrementi di 1 mm)
Temperatura operativa:	da 0°C a 50° C (da 32°F a 122°F)
Temperatura di stoccaggio:	da -10°C a 60°C (da 14°F a 140°F)
Batteria dell'unità principale:	1 batteria da 3 V (tipo CR2032). La durata media della batteria è circa 2 anni, considerato un uso di 1,5 ore al giorno.
Dimensioni e Peso:	Unità principale: 50.12 x 60.5x 21mm/40.4g

* Caratteristiche e modelli possono essere cambiati senza preavviso.

DE FUNKTIONEN

Go⛐: AKT. GESCHWINDIGKEIT 0.0 - 199.9 Km/h oder 120.0 Meilen/h +/- 1% (in der Regel)

1. Die aktuelle Geschwindigkeit wird beim Fahren immer im oberen Teil des Displays angezeigt. Das Display zeigt die aktuelle Geschwindigkeit bis zu 199,9 KM/h bzw. 120,0 m/h (für Raddurchmesser über 24').
2. Bei Beendigung des Fahrens bleibt die Geschwindigkeitsanzeige noch 4 Sekunden für Fahrrad 1 und 2 Sekunden für Fahrrad 2 aktiviert, um sicher zu gehen, dass keine Radsignale mehr gesendet wurden.

ODO: GESAMTKILOMETERSTAND FÜR FAHRRAD 1, FAHRRAD 2 0,0 - 999999 Km oder Meilen +/- 0,1%

1. Die Gesamtkilometerstandsanzeige zählt sämtliche Streckenkilometerstände während der Laufzeit des Fahrrades zusammen. Sowohl Fahrrad 1 als auch Fahrrad 2 verfügt jeweils über eine eigene Gesamtkilometerstandsanzeige (ODO 1 bzw. ODO 2).
2. Die Gesamtkilometerstanddaten (ODO1 und ODO2) werden bei einem Reset nicht zurückgesetzt.

TRT: GESAMTFAHRZEIT 0H00M - 9999H59M +/- 0,003%

1. Die TRT-Funktion (gesamte Fahrzeit) addiert die gesamte Fahrzeit seit Beginn der Nutzung des Computers. Fahrrad 1 bzw. 2 haben jeweils ihre eigene Gesamtfahrzeit (TRT 1 bzw. TRT 2).
2. Die Zählung beginnt sofort nach Fahrtbeginn und endet 4 Sekunden (Fahrrad 1) bzw. 2 Sekunden (Fahrrad 2) nach Fahrtende, um sicher zu gehen, dass nach Beendigung der Fahrt keine Radmess-Signale mehr übertragen werden. Allerdings zieht der Computer die zuviel gezählten 2 bis 4 Sekunden automatisch ab.
3. Die Gesamtkilometerstanddaten TRT 1 und TRT 2 können bei einem Reset nicht zurückgesetzt werden.

CLK: UHRZEIT IM 12- ODER 24-STUNDEN-FORMAT 1:00:00 - 12:59:59 1:00:00 ~12:59:59 AM/PM oder 0:00:00-23:59:59 +/-0,003%

Die Uhrzeit kann im 12-Stunden- (AM/PM) oder im 24-Stunden-Format angezeigt werden.

AVG: DURCHSCHNITTSGESCHWINDIGKEIT 0.0 – 199.9 Km/h / 0.0 – 120.0 Meilen/h +/- 0,1%

1. Die Durchschnittsgeschwindigkeit entspricht der zurückgelegten Strecke (DST) geteilt durch die Fahrzeit (RTM). Die Durchschnittsdaten werden vom letzten RESET bis zum jeweiligen Punkt gezählt.
2. Wenn die Fahrzeit (RTM) weniger als 4 Sekunden beträgt, wird "0,0" angezeigt. Ab 4 Sekunden wird die Fahrzeit in Sekundenabständen angezeigt.
3. Ein "**Err**"-(Fehler-)Symbol wird angezeigt, wenn die Fahrzeit über 100 Stunden oder die zurückgelegte Entfernung über 1000 km (bzw. Meilen) beträgt. Zum Neustart muss die RESET-Taste am Gerät betätigt werden.

DST: ZURÜCKGELEGTE STRECKE 0.00 – 999.99 km bzw. Meilen +/- 0,1%

Die DST-Funktion zeigt die mit dem Fahrrad zurückgelegte Entfernung seit dem letzten RESET an.

MAX: HÖCHSTGESCHWINDIGKEIT 0.0 – 199.9 km/h oder 120.0 Meilen/h +/- 1%

Zeigt die höchste erreichte Geschwindigkeit seit dem letzten RESET.

⇧/⇩: GESCHWINDIGKEITSSCHRITTMACHER

Der "⇧" Pfeil nach oben blinkt auf, wenn die aktuelle Geschwindigkeit über der Durchschnittsgeschwindigkeit liegt. Liegt die aktuelle Geschwindigkeit darunter, blinkt der Pfeil nach unten "⇩" auf.

: AKTUELLER TRETRHYTHMUS

1. Der aktuelle Tretrhythmus ist die Anzahl der Pedalumdrehungen pro Minute (RPM). Er wird durch drei Ziffern unten links im Display angezeigt und in Sekundenabständen aktualisiert.
2. Der normale Anzeigebereich reicht von 0 (15) bis 240 U/Min. (RPM) 1-U/Min.-Schritten. Die aktuellen Tretrhythmusdaten werden vier Sekunden nach Ausbleiben einer Pedalbewegung auf Null zurückgesetzt.

TMP: TEMPERATUR 0 °C. ~ +50 °C. 32 °F ~ +122 °F

Die Temperatur wird in diesem Modus automatisch gemessen. Sie können sich die Temperatur in oC bzw. in oF anzeigen lassen. Diese Funktion ist vor allem dann sinnvoll, wenn Sie das Fahrrad draußen einsetzen.

RPM: GESAMTZAHL DER PEDALUMDREHUNGEN FÜR FAHRRAD 1, FAHRRAD 2 0-999999 Umdrehungen

1.Die Drehzahl (RPM) berechnet die Gesamtpedalumdrehungen solange das Fahrrad im Einsatz befindet. Sowohl Fahrrad 1 als auch Fahrrad 2 haben jeweils ihre eigene Drehzahl (RPM 1 bzw. RPM 2).
2. Die Drehzahldaten (RPM 1, RPM 2) werden bei einem Reset nicht zurückgesetzt.

1. TASTENFUNKTIONEN

A+B+C Taste : Halten Sie die Tasten **A** & **B** & **C** gleichzeitig mehr als 3 Sekunden gedrückt, um den Computer zu initiieren und um alle vorhandenen Daten zu löschen.

EINSTELLUNGSMODUS

A Taste : a). Durch einfache Betätigung erhöhen Sie den Wert um 1.
b). Wenn Sie die Taste 1 Sekunde lang gedrückt halten, erhöhen sie den Wert automatisch.
B Taste : a). Durch einfache Betätigung ändern Sie die einzustellende Ziffer.
b). Wenn Sie die Taste 1 Sekunde lang gedrückt halten, gelangen sie in das nächsten Einstellungsmenü.
C Taste : Mit dieser Taste beenden Sie den Einstellungsmodus.

NORMALMODUS

A Taste : a). Mit dieser Taste "blättern" Sie in der Anzeigereihenfolge vor.
b). Wenn Sie die Taste lang gedrückt halten (DST, RTM, AVG, MAX), setzen Sie die Daten zurück.
B Taste : Mit dieser Taste "blättern" Sie in der Anzeigereihenfolge zurück.
C Taste : Mit dieser Taste beenden Sie den Einstellungsmodus.
D Taste : Mit dieser Taste wechseln Sie zwischen Fahrrad 1 und Fahrrad 2.

2. RADUMFANG

1. **Genaue Messung (2-1.)**
Rollen Sie das Rad, bis das Ventil genau unten steht. Markieren Sie diesen ersten Punkt auf dem Boden. Setzen Sie sich auf das Fahrrad und lassen Sie sich von einem Helfer anschieben, bis das Ventil wieder den niedrigsten Punkt erreicht. Markieren Sie diesen zweiten Punkt auf dem Boden. Messen Sie den Abstand zwischen den Markierungen. Geben Sie diesen Wert als Radumfang ein.
2. **Übersichtstabelle:** Lesen Sie den entsprechenden Radumfangwert aus der Tabelle ab.(**2-2.**)

3. DATENEINSTELLUNG

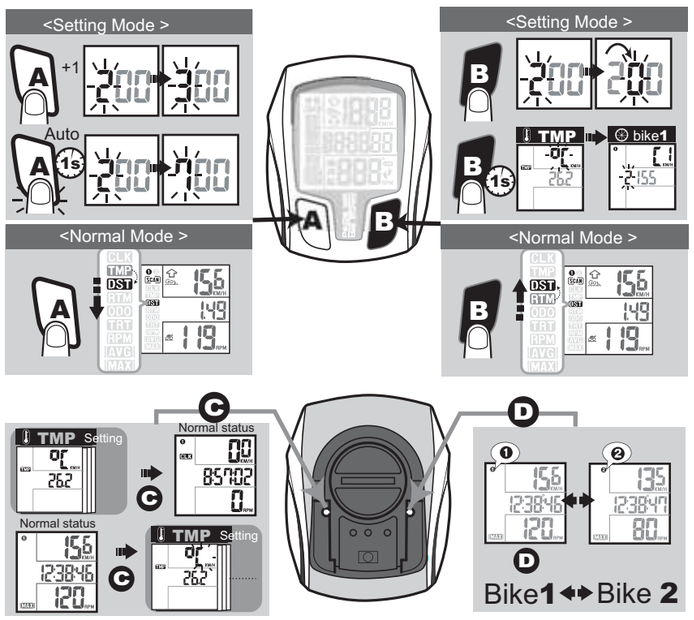
WICHTIG:
a.) Achten Sie darauf, den Computer vor der Benutzung zu initiieren bzw. eine neue Batterie einzusetzen, da die Funktion ansonsten beeinträchtigt werden könnte
b.) Der Dateneinstellungsmodus wird nach 20 Sekunden automatisch beendet, wenn keine Tastenbetätigung erfolgt ist.

1. Die LCD-Segmente werden automatisch getestet.
2. Eine Betätigung der Tasten **A** oder **B** Taste stoppt den LCD-Test und startet den Dateneinstellungsmodus. Als erstes blinkt "km/h" auf..
3. **Wahl der Einheit:**
a). Betätigen Sie die "MODUS"-Taste, um zwischen km/H oder MPH zu wählen).
b). Wenn Sie die **B** Taste 1 Sekunde lang gedrückt halten, werden die Daten gespeichert und Sie wechseln in das nächsten Einstellungsmenü.
4. **TMP-Einstellung:**
a). Durch Betätigung der **A** Taste w

DIGI-PACE-WR

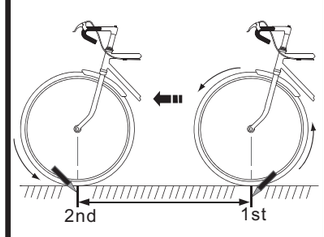
double wireless computer

1. MAIN UNIT SETUP



2. WHEEL CIRCUMFERENCE

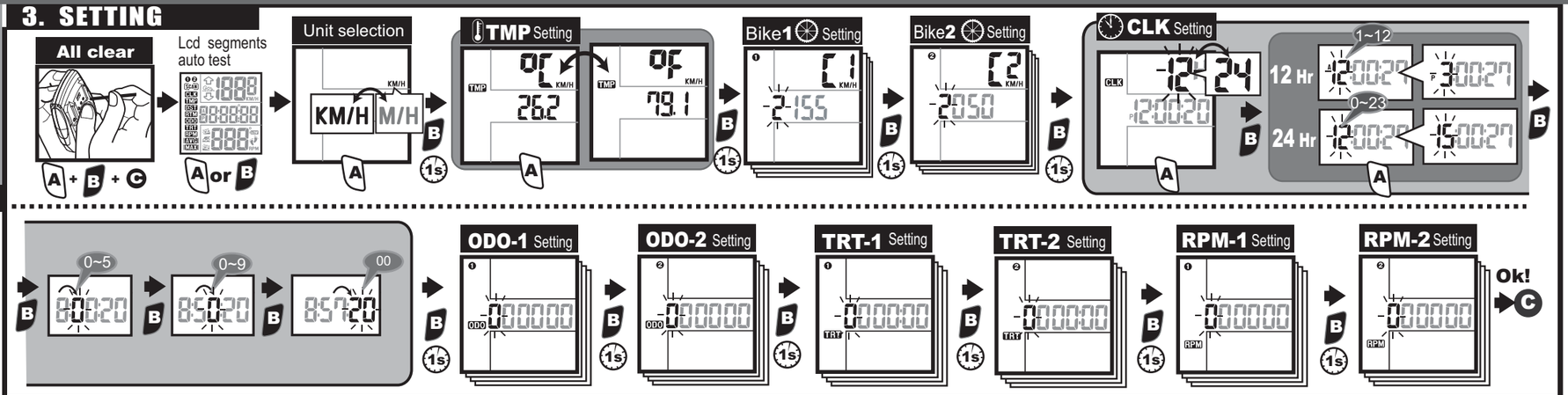
2-1.



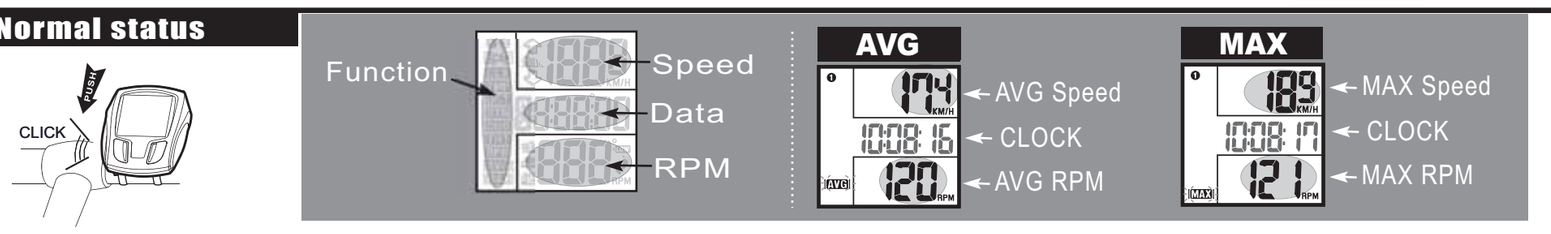
2-2. POPULAR TIRES CIRCUMFERENCE REFERENCE TABLE

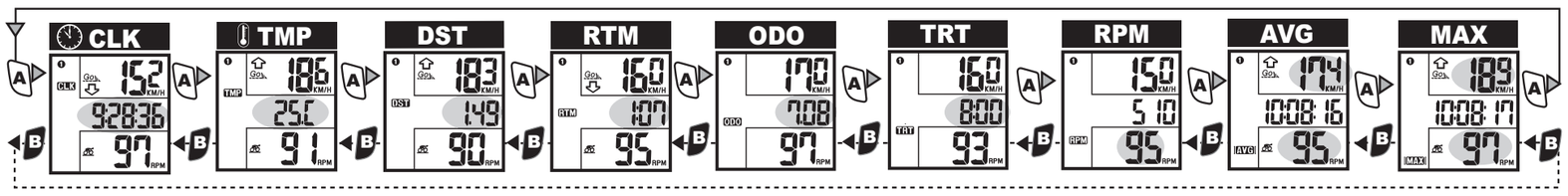
Tire Size	Circumference Number	Tire Size	Circumference Number
18 Inch	1436 mm	ATB26x2.0(650B)	2099 mm
20x1.75	1564	700C TUBULAR	2117
20 Inch	1596	700x20C	2092
22 Inch	1759	700x25C	2124
ATB 24x1.75	1888	700x28C	2136
24 Inch	1916	27 Inch(700x32c)	2155
24x 13/8	1942	700x35C	2164
ATB 26x1.40	1995	700x38C	2174
ATB 26x1.50	2030	27.5 Inch	2193
ATB 26x1.75	2045	28 Inch (700B)	2234
26Inch (650A)	2073	28.6 Inch	2281

3. SETTING

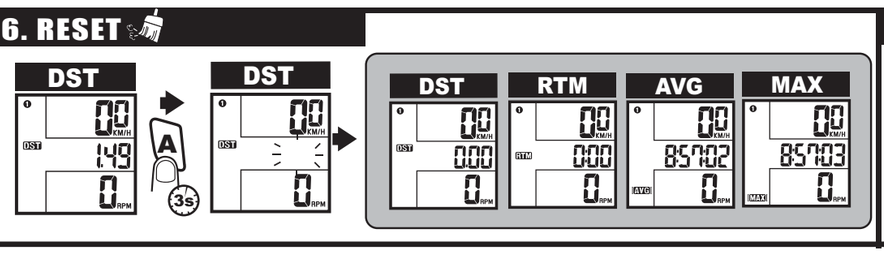


4. Normal status

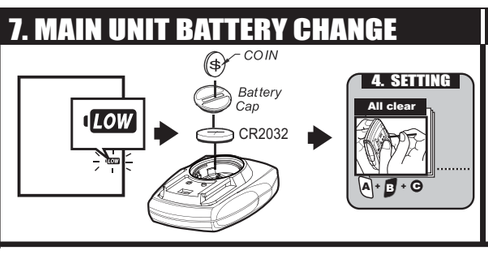




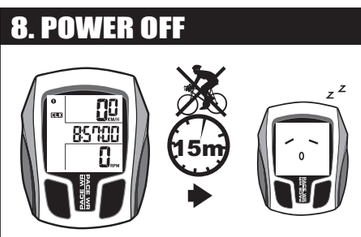
6. RESET



7. MAIN UNIT BATTERY CHANGE



8. POWER OFF



IT FONCTIONS

Go :Vitesse actuelle 0,0 – 199,9 Km/h ou 120,0 Mile/h +/- 1 % (typique)

1. La vitesse actuelle est toujours affichée dans la partie supérieure de l'écran lorsque vous roulez. La vitesse est affichée jusqu'à 199,9 Km/h (120,0 miles/h) pour des roues d'un diamètre supérieur à 24 pouces.
2. Lorsque le trajet est terminé, la vitesse est encore affichée pendant 4 secondes pour Vélo 1 et pendant 2 secondes pour Vélo 2 pour vérifier que plus aucun signal de roue n'a été envoyé.

ODO : ODOMÈTRE pour Vélo 1, Vélo 2 0,0 - 999999 Km ou Miles +/- 0,1 %

1. L'odomètre cumule la distance totale tant que la bicyclette roule, et Vélo 1 et Vélo 2 ont chacun leur odomètre ODO 1 ou ODO 2.
2. Les données des odomètres ODO 1 et ODO 2 ne sont pas remises à zéro par l'opération de réinitilisation (RESET).

TRT : DURÉE TOTALE DU TRAJET 0H00M - 9999H59M +/- 0,003 %

1. La valeur TRT cumule la durée totale du trajet depuis le début de l'utilisation de l'ordinateur, et Vélo 1 et Vélo 2 ont chacun leur durée totale du trajet TRT 1 ou TRT 2.
2. Le compteur commence à compter automatiquement lorsque le trajet commence et continue à compter pendant 4 secondes pour Vélo 1 et pendant 2 secondes pour Vélo 2 pour vérifier que plus aucun signal de roue n'a été envoyé lorsque le trajet est arrêté. Mais cet ordinateur corrige automatiquement l'excédent de 2 ou 4 secondes.
3. Les données de TRT 1 et TRT 2 ne sont pas remises à zéro par l'opération de réinitilisation (RESET).

CLK : Horloge avec affichage sur 12 ou 24 heures
1:00:00 - 12:59:59 AM/PM ou 0:00:00-23:59:59 +/-0,003 %

L'heure est affichée soit au format 12 heures (matin/soir, ou AM/PM), soit au format 24 heures.

AVG : VITESSE MOYENNE 0,0 – 199,9 Km/h / 0,0 – 120,0 Mile/h +/- 0,1 %

1. Elle est calculée par division de la longueur du trajet par sa durée. Les données moyennes calculées concernent la période s'étalant depuis la dernière réinitialisation (RESET) jusqu'au moment présent.
2. L'écran affiche « 0,0 » lorsque la durée (RTM) est inférieure à 4 secondes. La mise à jour se fait par incréments d'environ une seconde lorsque la durée dépasse 4 secondes.
3. L'écran affiche un symbole « Err » lorsque la valeur RTM dépasse 100 heures ou lorsque la valeur DST dépasse 1 000 Km (ou miles). Réinitialisez l'appareil pour recommencer.

DST : DISTANCE DU TRAJET 0,00 – 999,99 Km ou Miles +/- 0,1 %

La fonction DST enregistre les données de distance à partir de la dernière opération de réinitialisation RESET tant que la bicyclette est utilisée.

MAX : VITESSE MAXIMALE 0,0 – 199,9 Km/h ou 120,0 Mile/h +/-

Affiche la vitesse la plus élevée depuis la dernière opération de réinitialisation (RESET).

⇧/⇩ : RÉGULATEUR DE VITESSE

La flèche du régulateur de vitesse « ⇧ » clignote tant que la vitesse actuelle est plus élevée que la vitesse moyenne et la flèche vers le bas « ⇩» clignote inversement.

: CADENCE ACTUELLE

1. La cadence actuelle est le nombre de révolutions de la pédale par minute (tours/minute). La cadence est affichée par les trois chiffres du coin supérieur gauche ; elle est mise à jour toutes les secondes.
2. La plage normale d'affichage s'étend de 0 (15) à 240 t/m par incréments de 1 t/m. Les données de cadence sont remises à zéro 4 secondes après l'arrêt de la manivelle de pédale.

TMP : Température : de -0 °C à 50 °C (-32 °F à 122 °F

Ce mode permet de détecter automatiquement la température. Vous pouvez choisir d'afficher la température en oC ou en oF. Cette fonction apporte les joies du cyclisme en extérieur.

RPM : NOMBRE TOTAL DE RÉVOLUTIONS DE LA PÉDALE POUR Vélo 1, Vélo 2
0-999999 rév.

1.La valeur RPM cumule le nombre total de révolutions de la pédale tant que la bicyclette est utilisée, et Vélo 1 et Vélo 2 ont chacun leur odomètre RPM 1 ou RPM 2.
2. Les données de RPM 1 et RPM 2 ne sont pas pas remises à zéro par l'opération de réinitialisation (RESET).

1. UTILISATION DES TOUCHES

Touches **A**+**B**+**C** : Maintenez enfoncées simultanément les touches **A** et **B** et **C** pendant plus de 3 secondes pour initialiser l'ordinateur et effacer toutes les données.

MODE RÉGLAGE

Touche **A** : a). Appuyez pour incrémenter la valeur de 1.
b). Maintenez enfoncée pendant une seconde pour augmenter automatiquement la valeur.
Touche **B** : a). Appuyez pour changer de chiffre de réglage.
b).Maintenez enfoncée pendant une seconde pour passer au mode de réglage suivant.
Touche **C** : Appuyez pour quitter le mode de réglage des **données.**

MODE NORMAL

Touche **A** : a). Appuyez pour passer à l'écran de fonction suivant.
b). Maintenez enfoncée pendant 3 secondes pour réinitaliser les données (DST, RTM, AVG, MAX).
Touche **B** : Appuyez pour passer à l'écran de fonction précédent.
Touche **C** : Appuyez pour passer en mode de réglage des données.
Touche **D** : Appuyez pour permuter entre Vélo 1 et Vélo 2.

2. CIRCONFÉRENCE DE LA ROUE

1. **Mesure précise (2-1.)**
Faites tourner la roue jusqu'à ce que la tige de la valve soit au point le plus bas, près du sol, puis repérez ce premier point au sol. Montez sur la bicyclette et faites vous pousser jusqu'à ce que la tige de la valve se retrouve de nouveau au point le plus bas. Marquez le second point au sol. Mesurez la distance entre ces deux marques. Entrez cette valeur pour régler la circonférence de la roue.
2. **Tableau rapide :** Obtention d'une valeur de circonférence correcte dans le tableau.**(2-2.)**

3. RÉGLAGE DES DONNÉES

IMPORTANT :

a.) Veillez à initialiser l'ordinateur avant de l'utiliser ou après avoir remplacé la pile, faute de quoi l'ordinateur peut générer des erreurs.
b.) L'ordinateur quitte automatiquement le mode de réglage des données après un délai de 20 secondes sans action sur aucune touche.

1. Les segments LCD sont automatiquement testés.
2. Appuyez sur la touche **A** ou **B** pour arrêter le test LCD et passer en mode de réglage des données, puis à l'affichage clignotant « KM/h ».
3. **Sélection de l'unité :**
a). Appuyez sur la touche **A** pour sélectionner KM/h ou M/h (Mile/h).
b). Maintenez la touche **B** enfoncée pendant une seconde pour enregistrer le réglage et passer au mode de réglage suivant.
4. **Réglage de TMP :**
a). Appuyez sur la touche **A** pour sélectionner l'unité de température (°C ou °F – la température est automatiquement détectée)
b). Maintenez la touche **B** enfoncée pendant une seconde pour enregistrer le réglage et passer au mode de réglage suivant.
5. **Réglage de la circonférence : (Vélo 1 et Vélo 2)**
L'écran affiche les valeurs par défaut « c2155 » (2155 mm) pour Vélo 1 et « c2050 » (2050 mm) pour Vélo 2. Mesurez la valeur de votre roue ou consultez le tableau fourni dans le manuel de votre bicyclette.
a). Appuyez sur la touche **A** pour augmenter la valeur du chiffre en cours de réglage.
b). Appuyez sur la touche **B** pour passer au chiffre suivant.
c.) Maintenez la touche **C** enfoncée pendant une seconde pour enregistrer le réglage et passer au mode de réglage suivant.
6. **Réglage de CLK :**
a). Appuyez sur la touche **A** pour sélectionner l'affichage sur 12 ou 24 heures.
b). Appuyez sur la touche **B** pour passer au chiffre à régler ensuite.
c). Appuyez sur la touche **A** pour remettre à zéro les secondes.
d). Maintenez la touche **B** enfoncée pendant une seconde pour enregistrer le réglage et passer au mode de réglage suivant.
7. Les utilisateurs peuvent enregistrer les données de ODO-1/ ODO-2, TRT-1/ TRT-2, RPM-1/RPM-2 avant de remplacer la pile.
8. Cet ordinateur pour vélo permet à l'utilisateur de resaisir les données de ODO-1/ ODO-2, TRT-1/ TRT-2, RPM-1/RPM-2 après le remplacement de la pile. Le nouvel utilisateur n'a pas besoin de régler ces données.
a). Appuyez sur la touche **A** pour augmenter le chiffre à régler.
b). Appuyez sur la touche **B** pour passer au chiffre à régler suivant.
c). Maintenez la touche **B** enfoncée pendant une seconde pour enregistrer le réglage et passer au mode de réglage suivant.
d). Appuyez sur la touche **C** pour terminer le processus de réglage.

4. ÉTAT NORMAL

DÉTECTION DE POSITIONNEMENT DE L'UNITÉ PRINCIPALE SUR LE SUPPORT

L'unité principale comporte un commutateur de détection (brevets en cours) pour éviter les interférences lorsque l'unité principale est retirée du support. L'unité principale ne peut recevoir le signal de la roue que lorsqu'unité est positionnée sur le support.

1. Appuyez sur la touche **A** pour avancer à l'écran de fonction suivant.
2. Appuyez sur la touche **B** pour revenir à l'écran de fonction précédent.
3. En mode « **SCAN** » (balayage), l'écran de fonction change automatiquement toutes les 5 secondes. Appuyez sur la touche A ou B pour arrêter le mode « **SCAN** ».

5. OPÉRATION DE RÉINITIALISATION

1. Maintenez enfoncée la touche A pendant trois secondes jusqu'au vidage de l'affichage LCD, puis relâchez-la. L'ordinateur remet à zéro les données DST, RTM, AVG et MAX.
2. Les données OSO/ TRT/ RPM ne peuvent pas être remises à zéro par l'opération RESET.

6. SÉLECTION DE Vélo 1, Vélo 2

1. Cet ordinateur comporte deux jeux de mémoire de circonférence pour calculer les données de deux vélos distincts.
2. Appuyez sur la touche **C** pour sélectionner BIKE 1 (Vélo 1) ou BIKE 2 (Vélo 2).
3. Après le passage à Vélo 1 ou Vélo 2, les données DST, RTM, AVG et MAX sont automatiquement remises à zéro.

7.CHANGEMENT DE PILE DE L'UNITÉ PRINCIPALE

1. Le symbole « LOW » s'affiche pour indiquer que la pile est presque déchargée.
2. Remplacez la pile usagée par une pile neuve dans les quelques jours suivant l'apparition du symbole.
3. Toutes les données sont effacées au changement de la pile, mais cet ordinateur vous permet de resaisir les données ODO-1/ ODO-2,TRT-1/ TRT-2, RPM-1/ RPM-2 après avoir remplacé la pile si vous en avez pris note avant d'ôter la pile usagée.
4. Remplacez par une nouvelle pile CR2032 et initialisez l'appareil.

8. MISE HORS TENSION DE L'APPAREIL

L'ordinateur commence automatiquement à compter les données lors de l'utilisation et arrête de compter lorsque le trajet est terminé. Le symbole clignotant «Go» indique que l'ordinateur est en train de démarrer. Pour économiser la pile, cet ordinateur se met automatiquement hors tension et n'affiche que les données « CLK » lorsqu'il n'a pas été utilisé pendant environ 15 minutes. La mise sous tension se fait en appuyant sur la touche **A** ou **B**.

DÉPANNAGE

PROBLÈME	VÉRIFICATION	MESURE CORRECTIVE
Rien ne s'affiche sur l'unité principale	1. La pile est-elle à plat? 2. La pile est-elle installée correctement?	1.Changez la pile. 2.Assurez-vous que la borne positive de la pile soit dirigée vers l'extérieur du compartiment.
La vitesse courante ne s'affiche pas ou les données sont incorrectes	1.Êtes-vous à l'écran de PROGRAMMATION DE L'UNITÉ PRINCIPALE ou à un autre écran? 2.La position relative du détecteur et de l'aimant, ainsi que l'écart entre les deux, sont-ils appropriés? 3.La circonférence est-elle exacte? 4.La distance de détection est-elle trop grande ou l'angle d'installation du détecteur est-il incorrect? 5.La pile du détecteur est-elle presque épuisée? 6.Y a-t-il une source d'interférence puissante à proximité?	1.Reportez-vous à la procédure de programmation et terminez le paramétrage. 2.Reportez-vous aux (C-3.D-4), et rajustez les positions et l'écart. 3.Reportez-vous à la section « Programmation des données de la circonférence», et entrez les bonnes valeurs. 4.Reportez-vous à la (C-2.D3) pour ajuster la distance ou l'angle entre l'unité principale et le détecteur. 5.Installez une nouvelle pile. 6.Écartez-vous de la source d'interférence.
Affichage intermittent		Reportez-vous à la section «PROGRAMMATION DE L'UNITÉ PRINCIPALE» et réinitialisez l'ordinateur.
L'afficheur est noir	Avez-vous laissé l'unité principale au soleil pendant une longue période de temps lorsque la bicyclette n'était pas en marche?	Placez l'unité à l'ombre, pour qu'elle revienne à l'état normal.Les données restent intactes.
Affichage lent	La température est-elle sous 0 °C (32 °F)?	L'unité reviendra à l'état normal lorsque la température sera plus élevée.

PRÉCAUTIONS

1. Ne laissez pas l'unité principale au soleil si la bicyclette ne roule pas.
2. Ne démontez pas l'unité principale ou ses accessoires.
3. Vérifiez, de façon périodique, la position relative du détecteur, de l'aimant et de l'unité principale, ainsi que l'écart entre les deux.
4. N'utilisez ni diluants, ni alcool, ni benzène pour nettoyer l'unité ou ses accessoires lorsque la saleté s'est incrustée.
5. N'oubliez pas de surveiller la route lorsque vous roulez.

Détecteur avec transmetteur:	Détecteur à aimant, sans contact, avec transmetteur sans fil.
Taille acceptable de la fourche:	de 12 mm à 50 mm (0.5 à 2.0 po).
Distance de détection sans fil:	55 cm (1.8 pi) entre le transmetteur et l'unité principale.
Perturbation par diaphonie:	en deçà de 40 cm (15.8 po), aucune interférence pour 2 bicyclettes munies de vélo-compteurs similaires, même si elles roulent côte à côte.
Définition de la circonférence de la roue:	1 mm – 3999 mm (incrément: 1 mm)
Température d'exploitation:	0°C ~ 50°C (32°F ~ 122°F)
Température d'entreposage:	- 10°C ~ 60°C (14°F ~ 140°F)
Pile de l'unité principale:	3V x 1 (CR2032). Durée de vie : environ 2 ans (selon une moyenne d'utilisation de 1.5 heure par jour).

Dimensions et poids: Unité principale : 50.12 x 60.5 x 21mm/40.4g

*** Les spécifications et la conception peuvent changer sans préavis.**

FR FUNCIONES

Go :VELOCIDAD ACTUAL 0,0 - 199,9 Km/h o 120, millas/h +/- 1% (Típica)

1. La velocidad actual siempre aparece en la pantalla superior cuando se monta en bicicleta. Muestra la velocidad actual hasta un máximo de 199,9 km/h o de 120,0 m/h (para ruedas de diámetro superior a las 24 pulgadas - 60,96 cm).
2. Cuando se para de montar, la velocidad sigue contando durante 4 segundos para la Bicicleta 1 y 2 segundos para la Bicicleta 2 para confirmar que ya no se recibe ninguna señal de movimiento de la rueda.

ODO: CUENTAKILÓMETROS PARA BICICLETA 1, BICICLETA 2
0,0 - 999.999 Km o millas +/- 0,1%

1. El odómetro acumula la distancia total, siempre que se utilice la bicicleta y tanto la Bicicleta 1 como la 2 cuentan con su propio cuentakilómetros ODO 1 u ODO 2 individual.
2. Los datos de ODO 1 y ODO 2 no se pueden borrar con la operación de puesta a cero (RESET).

TRT: TIEMPO TOTAL DE FUNCIONAMIENTO 0H00M – 9.999H59M +/- 0,003%

1. El TRT acumula el tiempo total de funcionamiento desde el comienzo del uso del ciclocomputador y tanto la Bicicleta 1 como la 2 tienen su propio tiempo total de funcionamiento TRT 1 o TRT 2 individual.
2. Empieza a contar automáticamente al pedalear y sigue contando durante 4 segundos para la Bicicleta 1 y 2 segundos para la Bicicleta 2 para confirmar que ya no se recibe ninguna señal de movimiento de la rueda después de parar. Pero este ciclocomputador realiza una revisión automática una vez transcurridos 2 ó 4 segundos.
3. Los datos de TRT1 y TRT2 no se pueden borrar con la operación de puesta a cero (RESET).

CLK: Reloj de 12 horas a.m./p.m. o de 24 horas
1:00:00 - 12:59:59 AM/PM o 0:00:00-23:59:59 +/-0,003%

Puede mostrar la hora actual como reloj de 12 horas a.m./p.m. o de 24 horas.

AVG: VELOCIDAD MEDIA 0,0 - 199,9 Km/h / 0,0 - 120,0 millas/h +/- 0,1%

1. Se calcula a partir de la DST (distancia) dividida por el RTM (tiempo transcurrido). Los datos medios se calculan desde la última operación de puesta a cero (RESET) hasta el punto actual.
2. En la pantalla aparecerá "0,0" cuando el RTM (tiempo transcurrido) sea inferior a 4 seg., y se actualizará cada segundo aproximadamente cuando el RTM haya superado los 4 segundos.
3. Aparece el símbolo "Err" cuando el tiempo transcurrido es superior a las 100 horas o la distancia (DST) supera los 1.000 km (o millas). Poner a cero la unidad para reiniciar.

DST: DISTANCIA RECORRIDA 0,00-999,99 km o millas +/- 0,1%

La función DST acumula los datos de la distancia recorrida desde la última operación de puesta a cero (RESET) siempre que se monte en bicicleta.

MAX: VELOCIDAD MÁXIMA 0,0 - 199,9 Km/h o 120,0 millas/h +/- 1%

Muestra la mayor velocidad alcanzada desde la última operación de puesta a cero (RESET).

⇧/⇩: RITMO CON RESPECTO A LA VELOCIDAD MEDIA

Se verá parpadear la flecha "⇧" si la velocidad actual es superior a la velocidad media, mientras que la flecha hacia abajo "⇩" parpadeará en caso contrario.

: CADENCIA ACTUAL

1. La cadencia actual es el número de revoluciones por minuto del pedal (rpm). Aparece en la pantalla inferior de tres dígitos y se actualiza cada segundo.
2. El rango normal que aparece en la pantalla va desde 0 (15) hasta 240 rpm con incrementos de 1 rpm. Cuando el pedal deja de girar durante 4 segundos, los datos de la cadencia actual se ponen a cero.

TMP: TEMPERATURA 0 °C ~ +50 °C 32 °F ~ +122 °F

La temperatura se detecta automáticamente en este modo. Es posible seleccionar la opción de oC o de oF para mostrar la temperatura. Esta función le aporta el placer de montar en bicicleta al aire libre.

RPM: NUMERO TOTAL DE REVOLUCIONES DEL PEDAL PARA LA BICICLETA 1, BICICLETA 2
0-999.999 revoluciones

RPM acumula el número total de revoluciones del pedal siempre que se monte la bicicleta y tanto la Bicicleta 1 como la 2 cuentan con sus propios contadores individuales de RPM 1 o RPM 2. 2. Los datos de RPM 1 y RPM 2 no se pueden borrar con la operación de puesta a cero (RESET).

1. FUNCIONAMIENTO DE LAS TECLAS

Botón **A**+**B**+**C** : Mantener pulsados simultáneamente y durante más de 3 segundos los botones A, B y C para poner en funcionamiento el ciclocomputador y poner a cero todos los datos.

MODO DE PROGRAMACIÓN

Botón **A:** a). Pulsar para añadir unidades al valor del dígito de programación.
b). Mantener pulsado 1 segundo para aumentar el valor automáticamente.
Botón **B:** a). Pulsar para cambiar el dígito de programación
b). Mantener pulsado 1 segundo para pasar al siguiente modo de programación.
Botón **C:** Pulsar para salir del modo de programación de datos.

MODO NORMAL

Botón **A:** a). Pulsar para pasar a la siguiente pantalla de función.
b). Mantener pulsado durante 3 segundos para poner a cero los datos (DST, RTM, AVG, MAX).
Botón **B:** Pulsar para ir a la pantalla de función anterior.
Botón **C:** Pulsar para entrar en el modo de programación de datos.
Botón **D:** Pulsar para cambiar entre Bicicleta 1 y Bicicleta 2.

2. CIRCUNFERENCIA DE LA RUEDA

1. **Medición exacta (2-1.)**
Gire la rueda hasta que la válvula se encuentre en el punto más cercano al suelo y marque ese primer punto en el suelo. Monte en la bicicleta y haga que alguien le empuje hasta que la válvula vuelva a situarse en el punto más bajo. Haga la segunda marca en el suelo. Mida la distancia que hay entre las marcas. Introduzca este valor para establecer la circunferencia de la rueda.
2. **Tabla de referencia:** Consulte en la tabla el valor correspondiente de la circunferencia. (**2-2.**)

3. PROGRAMACIÓN DE DATOS

IMPORTANTE:

a.) Asegurarse de poner en funcionamiento el ciclocomputador antes de usarlo o después de haber cambiado la batería ya que, de lo contrario, podrían producirse errores.
b.) El ciclocomputador saldrá automáticamente del modo de programación de datos si no se pulsa ningún botón en 20 segundos.

1. Los segmentos de la pantalla de cristal líquido realizarán una prueba automática.
2. Pulsar el botón **A** o **B** para detener la prueba de la pantalla de cristal líquido y entrar en el modo de programación de datos. A continuación, se verá parpadear en la pantalla "KM/h".
3. **Selección de la UNIDAD:**
a). Pulsar el botón **A** para seleccionar KM/h o M/h (millas/h).
b). Mantener pulsado el botón **B** durante 1 segundo para guardar los datos de programación y pasar al siguiente modo de programación.
4. **Ajuste de TMP:**
a). Pulsar el botón **A** para seleccionar la unidad de temperatura, eligiendo entre °C o °F (la temperatura se detectará automáticamente)
b). Mantener pulsado el botón B durante 1 segundo para guardar los datos de programación y pasar al siguiente modo de programación.
5. **FIJACIÓN DE LA CIRCUNFERENCIA:** (BICICLETA 1 Y BICICLETA 2)
En la pantalla aparecerá el valor por defecto "c2155" (2155 mm) para la BICICLETA 1 y "c2050" (2050 mm) para la BICICLETA 2.
Medir el valor de la rueda o consultar la tabla de referencia del manual de la bicicleta.
a). Pulsar el botón A para añadir unidades al valor del dígito de programación.
b). pulsar el botón B para pasar al siguiente dígito de programación.
c). mantener pulsado el botón B durante 1 segundo para guardar los datos de programación y pasar al siguiente modo de programación.
6. **Ajuste del reloj (CLK):**
a). Pulsar el botón **A** para seleccionar 12H o 24H .
b). Pulsar el botón **B** para pasar al siguiente dígito de programación
c). Pulsar el botón **A** para poner los segundos a cero.
d). Mantener pulsado el botón **B** durante 1 segundo para guardar los datos de programación y pasar al siguiente modo de programación.
7. Los usuarios pueden registrar datos de ODO-1/ ODO-2, TRT-1/ TRT-2, RPM-1/RPM-2 antes de cambiar la batería.
8. Este ciclocomputador le permite al usuario volver a introducir los datos de ODO-1/ ODO-2, TRT-1/ TRT-2, RPM-1/ RPM-2 cuando se cambia la batería. Un usuario nuevo no necesita establecer estos datos.
a). Pulsar el botón **A** para aumentar el valor del dígito de programación
b). Pulsar el botón **B** para pasar al siguiente dígito de programación.
c). Mantener pulsado el botón **B** durante 1 segundo para guardar los datos de programación y pasar al siguiente modo de programación.
d). Pulsar el botón **C** para terminar el proceso de programación.

4. ESTADO NORMAL

DETECCIÓN DE LA CONEXIÓN/DESCONEXIÓN DE LA UNIDAD PRINCIPAL

La unidad principal tiene un interruptor detector de la conexión (patente en trámite) para evitar las interferencias cuando se saca la unidad principal del soporte. La unidad principal sólo puede recibir señal de la rueda una vez introducida en el soporte.

1. Pulsar el botón A para pasar a la siguiente pantalla de función.
2. Pulsar el botón B para ir a la pantalla de función anterior.
3. Al pasar al modo "SCAN", la pantalla de función cambiará automáticamente cada 5 segundos. Pulsar el botón A o B para detener el modo "SCAN".

5. OPERACIÓN DE PUESTA A CERO (RESET)

1. Mantener pulsado el botón **A** durante 3 segundos hasta que el dígito de la pantalla de cristal líquido desaparezca y, entonces, dejar de pulsarlo. El ciclocomputador pondrá a cero los datos de DST, RTM, AVG.
2. Los datos de ODO/ TRT/ RPM no pueden ponerse a cero con la operación de RESET.

6. SELECCIÓN DE BICICLETA 1 Y BICICLETA 2

1. Este ciclocomputador incluye 2 memorias distintas para calcular los datos de 2 bicicletas de forma independiente.
2. Pulsar el botón **C** para seleccionar Bicicleta 1 ó 2 (BIKE 1 o BIKE 2)
3. Después de cambiar BIKE 1 o BIKE 2, los datos de DST, RTM, AVG y MAX se pondrán a cero automáticamente.

7. CAMBIO DE LA BATERÍA DE LA UNIDAD PRINCIPAL

1. El símbolo " LOW " aparecerá para indicar que la batería está a punto de agotarse.
2. Hay que cambiar la batería pocos días después de que aparezca el símbolo.
3. Todos los datos se borrarán al cambiar la batería, pero este ciclocomputador permite volver a introducir los datos de ODO-1/ ODO-2,TRT-1/ TRT-2, RPM-1/ RPM-2 registrados antes de la sustitución de la batería, manteniéndolos antes de quitar la batería antigua.
4. Colocar una batería nueva CR2032 y poner en funcionamiento la unidad principal.

8. DESCONEXIÓN

El ciclocomputador empieza a registrar automáticamente los datos nada más empezar a montar en bicicleta y deja de registrarlos al parar. El símbolo parpadeante "Go" indica que el ciclocomputador se encuentra en estado de inicio. Para ahorrar batería, este ciclocomputador se apaga automáticamente y sólo muestra los datos "CLK " cuando no se ha usado durante 15 minutos. Puede encenderse de nuevo pulsando el botón **A** o **B**.

RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS

PROBLEMA	COMPROBAR	SOLUCION
No se muestra la unidad principal	1. Se ha acabado la pila? 2. Ha instalado la pila mal?	1. Cambie la pila. 2. Asegúrese de que el polo positivo esta de cara a la tapa de la pila.
No muestra la velocidad actual o datos erróneos	1. Está en la instalacion de la unidad principal o en otra pantalla de instalación? 2. Son correctas las posiciones y espacios relativos entre el sensor y el imán? 3. Es correcta la circunferencia? 4. Es la distancia demasiada o el ángulo de instalación del sensor incorrecto? 5. Esta la pila del sensor casi agotada? 6. Hay alguna fuente de interferencias cerca?	1.Vea el procedimiento de instalación y complete el ajuste. 2.Vea la (C-3,D-4) reajuste la posición y el espacio correctamente. 3.Ve la "Instalación de a Circunferencia " e introduzca el valor adecuado. 4.Vea la (C-2,D-3) para ajustar la distancia o el ángulo entre la unidad principal y el sensor. 5.Cámbiela por una pila nueva 6.Retirarlo de la fuente de interferencia.
Presentación Irregular		Vea la "Instalación de la Unidad Principal " e inicie el ordenador otra vez.
El LCD está negro	Dejo la unidad principal expuesta directamente a la luz del sol cuando no estaba montando la bicicleta y durante un periodo prolongado de tiempo?	Ponga la unidad principal a la sombra para que vuelva a su estado normal. Los datos no se pierden.
Muestra muy despacio	Es la temperatura inferior a 0°C (32°F)?	La unidad volverá a su estado normal cuando suba la temperatura.

PRECAUCIONES

1. No deje la unidad principal expuesta al sol cuando no esté montando la bici.
2. No desmonte la unidad principal o sus accesorios.
3. Compruebe la posición relativa del sensor, imán y unidad principal periódicamente.
4. No utilice alcohol o bencina para limpiar la unidad principal o sus accesorios cuando se ensucien.
5. Recuerde prestar atención a la carretera mientras monte.

Sensor con Transmisor:	No hay Contacto con el sensor del Imán y con el Transmisor inalámbrico.
Tamaño de horquilla adecuado:	Horquillas de 12 mm a 50 mm& (0.5" a 2.0" &)
Distancia con sensor inalámbrico:	55 cm (1.8 pies) entre el transmisor y la unidad principal. Dentro de 40 cm (15.8"), no hay interferencias por el hecho de que 2 bicicletas lleven ordenadores similares, aunque vayan pegadas.
Instalación de la Circunferencia de la Rueda:	1 mm - 3999 mm (1 mm incremento)
Operación Temperatura:	0°C ~ 50°C (32°F ~ 122°F)
Almacenaje Temperatura:	- 10°C ~ 60°C (14°F ~ 140°F)
Ma Energía de la Pila de la Unidad Principal:	3V pilas x 1 (CR2032), la vida operativa de la pila es de unos 2 años. (Basado en una media de uso de 1.5 horas por día)

Dimensiones y peso de la Unidad Principal: 50.12 x 60.5 x 21mm/40.4g

*** Las especificaciones y los diseños pueden cambiar sin aviso previo.**

NL FUNCTIES

Go :HUIDIGE SNELHEID 0,0 - 199,9 Km/u +/- 1% (normaal)

1. De huidige snelheid wordt tijdens het rijden altijd op het bovenste scherm aangegeven. Bij een wielomtrek die groter is dan 24 inch kan de huidige snelheid worden aangegeven tot 199,9 km/u.
2. Als u bent gestopt, wordt er voor de snelheid nog 4 seconden (Fiets 1) of 2 seconden (Fiets 2) doorgeteld om na te gaan of het wiel geen signalen meer afgeeft.

ODO: ODOMETER VOOR FIETS 1, FIETS 2 0,0 - 999999 Km +/- 0,1%

1. De odometer houdt de totale afstand bij die de fiets heeft afgelegd. Fiets 1 en 2 hebben hun eigen odometer (ODO 1 en ODO 2).
2. De gegevens van ODO 1 en ODO 2 kunnen niet door een RESET worden gewist.

TRT: TOTALE RIJTIJD 0U00M - 9999U59M +/- 0,003%

1. De TRT is de totale rijtijd vanaf het eerste gebruik van de computer. Fiets 1 en 2 hebben hun eigen totale rijtijd (TRT 1 en TRT 2).
2. Zodra de rit begint, wordt met tellen begonnen. Als u stopt, wordt er nog 4 seconden (Fiets 1) of 2 seconden (Fiets 2) doorgeteld om te controleren of het wiel geen signalen meer afgeeft. De computer zal de teveel getelde 2 of 4 seconden automatisch weer vergeten.
3. De gegevens van TRT1 en TRT2 kunnen niet door een RESET worden gewist.

CLK: 12-UURS AM/PM- OF 24-UURS KLOK 1:00:00 - 12:59:59 AM/PM of 0:00:00-23:59:59 +/-0,003%

De huidige tijd kan volgens het 12- of 24-uren systeem worden weergegeven.

AVG: GEMIDDELDE SNELHEID 0,0 - 199,9 Km/u +/- 0,1%

1. Deze wordt berekend door DST door RTM te delen. Hiervoor worden de gegevens vanaf de laatste RESET gebruikt.
2. Geeft “0.0” weer als RTM korter is dan 4 sec., en wordt ongeveer elke seconde bijgewerkt als RTM langer is dan 4 seconden.
3. Geeft de melding “**Err**” weer als RTM langer is dan 100 uur of als DST meer is dan 1000 km. Reset het apparaat om opnieuw te beginnen.

DST: RITAFSTAND 0,00-999,99 Km +/- 0,1%

Zolang de fiets wordt bereden, zal de functie DST de afstandsgegevens bij elkaar optellen (vanaf de laatste RESET).

MAX: MAXIMALE SNELHEID 0,0 - 199,9 Km/u +/- 1%

Laat de hoogste snelheid sinds de laatste RESET zien.

⇧/⇩: SNELHEIDSPACER

Als de huidige snelheid boven de gemiddelde snelheid ligt, gaat de snelheidspacer-pijl “ ⇧ knipperen; als de huidige snelheid onder de gemiddelde snelheid ligt, gaat de neerwaartse pijl “⇩ knipperen.

: HUIDIG TOERENTAL

1. Het huidige toerental staat voor het aantal omwentelingen per minuut (toeren/minuut) van het pedaal. Dit toerental wordt weergegeven door de drie cijfers onder. Deze worden ongeveer elke seconde bijgewerkt.
2. Het normale weergegeven bereik is 0 (15) t/m 240 toeren/minuut met een stapgrootte van 1 toeren/minuut. Als de askruk 4 seconden niet draait, worden de huidige toerentalgegevens weer op nul gezet.

TMP: TEMPERATUUR 0 °C ~ +50 °C

In deze modus wordt normaliter de temperatuur gedetecteerd. U kunt kiezen of u de temperatuur in oC of oF wilt weergeven. Deze functie is fantastisch voor mensen die graag buiten fietsen.

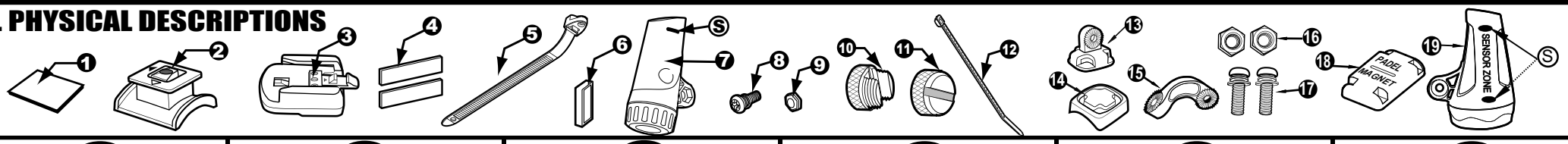
RPM: TOTAAL AANTAL PEDAALOMWENTELINGEN VOOR FIETS 1, FIETS 2
0-999999 omwentelingen

De RPM houdt het totaal aantal pedaal

PACE-WR INSTALLATIONS

DOUBLE WIRELESS COMPUTER

A. PHYSICAL DESCRIPTIONS



EN

1.Twin adhesive(Tape)
2. Bracket base
3. Bracket
4. Rubber pad
5. Sensor band
6. Band carrier
7. Sensor(Transmitter)
Ⓢ Sensor point
8. Screw
9. Nut
10. Magnet
11.Magnet cap (Screw)
12.Cable ties (L)(S)
13. RPM base
14. RPM rubber pad
15. Arm to RPM transmitter
16. Nut (m3)x 2
17. Screw (m3x12)x 2
18. RPM pedal magnet
19. RPM transmitter

IT

1.(Nastro) adesivo a doppia faccia
2. Supporto staffa
3. Staffa
4. Guarnizione in gomma
5. Fascetta sensore
6. Portafascetta
7.Sensore(Trasmettitore)
Ⓢ Punto di rilevazione
8. Vite
9. Dado
10. Magnet
11. Coprimagnete (vite)
12. Fascette (L)(S)
13. Base rpm
14. Guarnizione in gomma RPM
15. Trasmettitore da braccio a RPM
16. Dado (m3) x 2
17. Vite (m3x12) x 2
18. Magnete del pedale RPM
19. Trasmettitore RPM

DE

1.Doppelseitiges Klebeband
2. Halterbasis
3. Halter
4. Gummimatte
5. Sensorband
6. Bandträger
7. Sensor (Übermittler)
Ⓢ Sensorpunkt
8. Schraube
9. Mutter
10. Magnet
11. Magnetischer Verschlussstopfen (Schraube)
12.Kabelbefestigung(L)(S)
13. Drehzahlmesser basis
14. Gummimatte für drehzahlmesser (RPM)
15. Sender armstange zu drehzahlmesser
16. Mutter (m3)x 2
17. Schraube (m3x12)x 2
18. Drehzahl-pedalmagnet
19. Drehzahlsender

FR

1.Adhésif double-face (bande)
2. Base de support
3. Fixation
4. Patin de caoutchouc
5. Bande de capteur
6. Transporteur de bande
7.Détecteur(Transmetteur)
Ⓢ Point de capture
8. Vis
9. Écrou
10. Aimant
11. Bouchon d'aimant (vis)
12. Attaches de fil (L)(S)
13. Base du compte-tours
14. Patin de caoutchouc du compte-tours
15. Émetteur de l'axe au compte-tours
16. Écrou (m3)x 2
17. Vis (msx12)x 2
18. Aimant de pédale du compte-tours
19. Émetteur du compte-tours

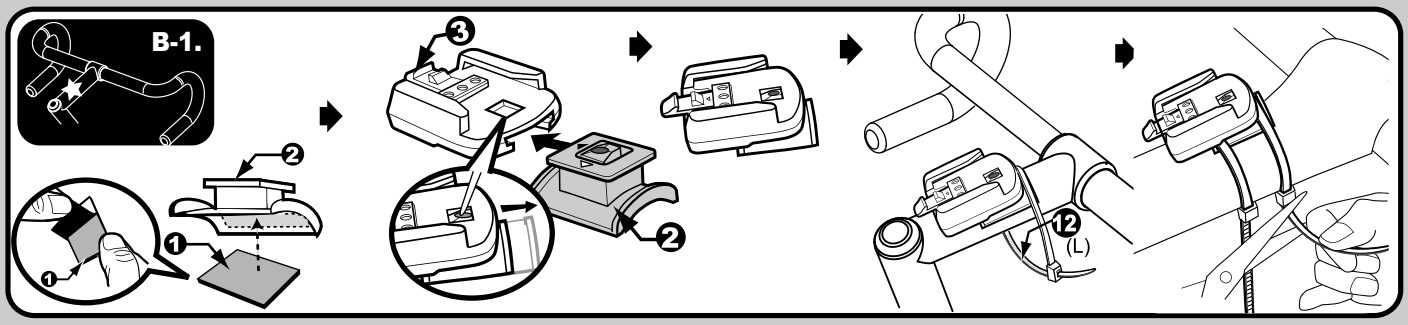
ES

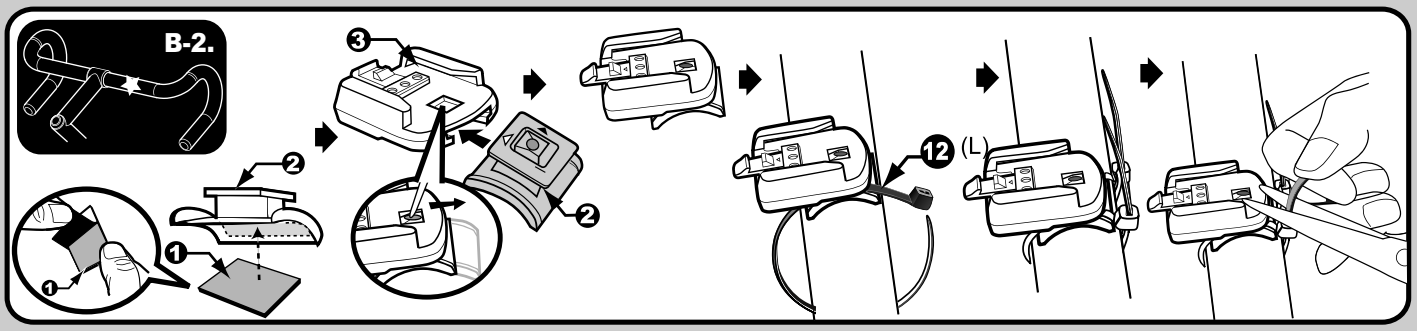
1. Adhesivo doble (cinta)
2. Base del soporte
3. Soporte
4. Almohadilla de Goma
5. Banda del Sensor
6. Portabanda
7. Sensor (Transmisor)
Ⓢ Punto sensor
8. Tornillo
9. Tuerca
10. Imán
11.Cubierta del imán (Tornillo)
12.Unión para cables(L)(S)
13. Base de RPM
14. Almohadilla de goma de RPM
15. Del brazo al transmisor de RPM
16. Tuerca (m3)x 2
17. Tornillo (m3x12)x 2
18. Imán de rpm del pedal
19. Transmisor de RPM

NL

1. Dubbelzijdige tape
2. Beugelbasis
3. Beugel
4. Rubberen Strip
5. Sensorband
6. Banddrager
7. Sensor (Zender)
Ⓢ Sensorpunt
8. Schroef
9. Moer
10. Magneet
11. Magneetkap (schroef)
12. Kabelbinders(L)(S)
13. RPM-basis
14. Rubberen strip RPM
15. Arm naar toerentalzender
16. Moer (m3) x 2
17. Schroef (m3 x 12) x 2
18. RPM-pedaalmagneet
19. Toerentalzender

B). BRACKET MOUNTING





EN

1. Bracket(3) could be installed either on stem(B-1.) or on handlebar(B-2.) by a 90° variation of the bracket base(2).
2. Cable tie should be well cutted and hidden to avoid any injury when sliding on the main unit.

IT

1.La staffa(3) può essere montata sull'asta (B-1.) o sul manubrio (B-2.) modificando di 90° la posizione dell'apposito supporto staffa(2).
2.Il cavo va accuratamente accorciato e riposto per evitare qualsiasi ferita quando si inserisce l'unità principale.

DE

1.Der Halter(3) kann entweder an der Lenkstange (B-1.) oder an der Griffstange (B-2.) bis zu einem 90°-Winkel zur Halterbasis montiert werden(2).
2.Achten Sie darauf, dass die Kabelbinden säuberlich abgeschnitten und entsprechend kaschiert sind, um Verletzungen beim Einschieben des Computers auf den Halter zu vermeiden.

FR

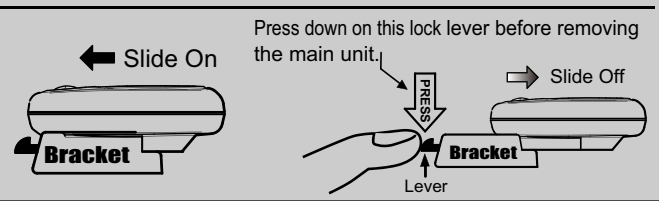
1.Le support(3) peut être installé soit sur un rayon (B-1.), soit sur le guidon (B-2.) en faisant pivoter de 90 ° la base de support(2).
2.Les attaches de câble doivent être soigneusement coupées et cachées pour éviter toute blessure lors de l'insertion de l'unité principale.

ES

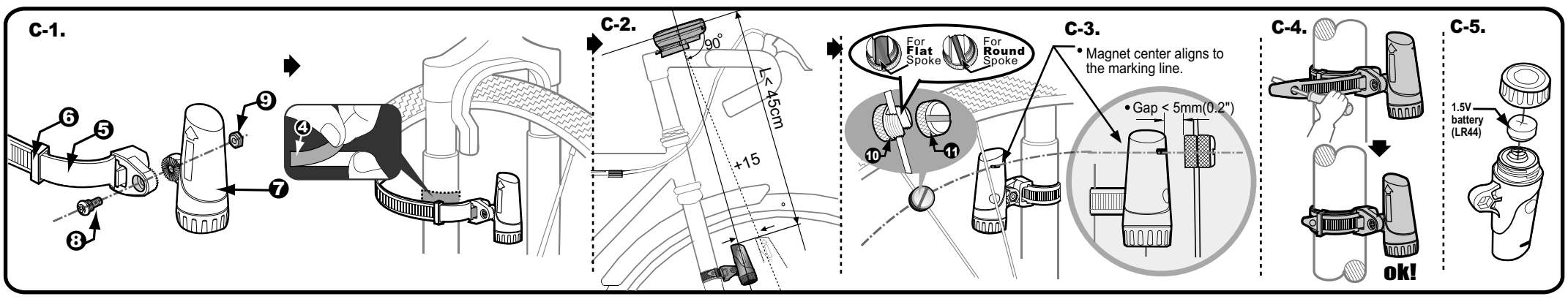
1.El soporte(3) puede instalarse en el vástago (B-1.) o en el manillar (B-2.) girando 90° la base del soporte(2).
2.Los sujetacables deberían cortarse y esconderse bien para evitar cualquier tipo de daño al introducir la unidad principal.

NL

1.De beugel(3) moet worden gemonteerd op de stuurpen (B-1.) of het stuur (B-2.) door de beugelbasis 90 ° te draaien(2) .
2.De kabelbinder moet goed zijn afgesneden en verborgen, om verwondingen te voorkomen als u de hoofdeenheid op de fiets schuift.



C). SPEED SENSOR INSTALLATIONS



EN SENSOR AND MAGNET MOUNTING

1.Install the sensor⑦ and the sensor band⑤ with the screw⑧. (**C-1.**)
2.Mount the band carrier⑥ onto sensor band.
3.Mounting the sensor unit on the right front fork with rubber pad.
4.Mount the magnet ⑩ on one spoke of the front wheel and let the magnet face the sensor point.
5.Adjust the relative position between the main unit and the sensor, according to the following key points:
a). It will receive a stronger wireless signal if the sensor is more close to the main unit. The arrow of the sensor must point to the main unit, and install the sensor as close to the main unit as possible and within 45 cm (1.5 feet) to get a better wireless performance. (**C-2.**)
It is workable when the arrow symbol is down , but keeping the arrow up is better because its sensing distance is shorter than with the arrow down.
b). Adjust the installation angle of the sensor to aim at the direction of the main unit within +/- 15°, the best performances is at vertical direction (90°) between the sensor's arrow and the battery cap of the main unit. (**C-2.**)
c).Adjust the magnet fixed position to let the center of the magnet align to the sensor point.
d).Adjust the sensor to let the gap between the magnet and the sensor point is about 5mm (0.2"). (**C-3.**)
6.Refer to the TEST section to testing the installation before tighten the sensor band with a screwdriver.(**C-4.**)
7.Fix the excess sensor band by thrusting it into the band carrier.
8.Fix all parts and get ready for riding.

TEST

1.The main unit has a "Slide On/Off Detecting Switch" (patents pending) to turn ON/OFF the power of the wireless receiver. It can receive the wireless wheel signal only after the main unit is slid onto the bracket.
2. Spin the front wheel to check if installation is correct. Installation is correct if the main unit flickers " Go\\ " symbol. It is an incorrect installation if there is no symbol of " Go\\ symbol". Please check the relative position among the main unit, the sensor and the magnet, or refer to the trouble-shooting table.

THE WIRELESS SYSTEM AND PERFORMANCES

1. The sensor transits the wheel rotating signal to the receiver in the main unit by the wireless transmission. To prevent the receiver from interfering by other wireless noises and causing the main unit to display false data, install the transmitter according to the following key points to get better performance.
a). The receiver is designed to receive a signal with only a certain direction and angle to reduce the noise interference from other sources. Adjust the installation angle of transmitter to aim at the direction to the main unit within a +/- 15° angle, the best performance is at a vertical direction.
b). The receiver will receive a stronger wireless signal if the transmitter is more close to the receiver. A stronger sensing signal not only has better noise immunity, but also increases the transmitter battery's operating life. For good wireless performance, please install the transmitter as close to the main unit as possible and within 45 cm (1.5 feet).
2. Precaution
This computer has almost no cross-talking interference when 2 bicycles carrying the same or similar wireless cycle computers are ridden side by side, as long as the cross-distance is over 40cm (15.8").
3. This computer has a "Slide On/Off Detecting Switch" to check the main unit to slide on/off from the bracket.
a). To reduce the power consumption of the main unit to increase the battery operation life, but also to delete all indoor electromagnetic interference from electrical equipment (such as PC monitors, handy -phones, etc.). It will turn off the power supply of the receiver when the main unit takes off from the bracket.
b). The main unit can only receive the wheel signal after it is slid onto the bracket.

SPEED SENSOR (TRANSMITTER) BATTERY CHANGE

a). The patent-pending transmitter circuit is designed to reduce power consumption; a 1.5V battery (typically an LR44) can operate for over 24,000km (15,000miles) riding distance or 2 years.
b). Replace a new battery when the transmitter's battery power is nearly exhausted, otherwise the transmission power of the wheel signal will be weak, causing the main unit to display unstable data.
c). Replace with a new LR44 battery with the positive (+) pole toward the sensor cap.(**c-5**)

IT MONTAGGIO DEL SENSORE E DEL MAGNETE

1. Fissare il sensore⑦ e la fascia del sensore⑤ con la vite⑧.(**C-1.**)
2. Montare l'anellino stringi-fascetta⑥ sulla fascia del sensore.
3. Montare l'unità del sensore sulla forcella anteriore destra con lo spessore in gomma.
4. Montare il magnete ⑩ su uno dei raggi della ruota anteriore e fare in modo che il magnete sia posizionato di fronte alla punto di rilevazione.
5. Regolare la distanza tra l'unità principale e il sensore, seguendo i seguenti punti:
a). Il segnale è più forte se il sensore si trova più vicino all'unità principale. La freccia del sensore deve essere rivolta verso l'unità principale. Per ottenere una migliore prestazione, installare il sensore il più vicino possibile all'unità principale, e comunque a meno di 45 cm (1.5 piedi). (**C-2.**)
La freccia può anche essere rivolta verso il basso ma in realtà è meglio se la sua direzione è verso l'alto perché la distanza di percezione è minore rispetto a quando la freccia è rivolta verso il basso.
b). Regolare l'angolo di installazione del sensore di modo che sia rivolto in direzione dell'unità principale entro +/- 15°. Le migliori prestazioni si ottengono con una direzione verticale (90°) tra la freccia del sensore e il coperchio della batteria dell'unità principale. (**C-2.**)
c). Regolare la posizione fissa del magnete di modo che il centro del magnete si allinei con la punto di rilevazione.
d). Regolare il sensore di modo che la distanza tra il magnete e la punto di rilevazione sia circa 5 mm (0.2"). (**C-3.**)
6. Prima di stringere la fascia del sensore, fare riferimento alla sezione TEST per verificare se l'installazione è stata effettuata correttamente. (**C-4.**)
7. Stringere la fascia del sensore con un cacciavite da inserire nel foro all'estremità della fascia, quindi girare il cacciavite per stringere la fascia .
8. Serrare tutti gli elementi e prepararsi all'attività fisica.

TEST

1.L'unità principale è dotata di un "dispositivo di alloggiamento ON/OFF" (brevettato) che attiva/disattiva il ricevitore senza fili. Esso può ricevere il segnale della ruota solo dopo che l'unità principale è perfettamente alloggiata nel supporto.
2. Per verificare che l'installazione sia stata effettuata correttamente, far girare la ruota anteriore. L'installazione è corretta se sull'unità principale lampeggia il simbolo " Go\\ ". L'installazione non è corretta se invece il simbolo " Go\\ ". non compare. Controllare la posizione relativa tra l'unità principale, il sensore e il magnete o fare riferimento alla tavola di identificazione guasti.

IL SISTEMA SENZA FILI E LE SUE PRESTAZIONI

1. Per mezzo della trasmissione senza fili, il sensore trasmette il segnale della ruota in movimento al ricevitore che si trova all'interno dell'unità principale. Per evitare che il ricevitore subisca interferenze da parte di altri apparecchi senza fili e che l'unità principale registri dati errati, così come per ottenere le migliori prestazioni, installare il trasmettitore seguendo attentamente i punti di seguito riportati.
a). Al fine di ridurre eventuali interferenze da altre fonti, il ricevitore è studiato in modo tale da ricevere solo il segnale proveniente da una certa direzione e con una data angolazione. Regolare l'angolo di installazione del trasmettitore di modo che sia rivolto in direzione dell'unità principale (entro un angolo di +/- 15°). La migliore prestazione si ottiene se la direzione è verticale.
b). Il ricevitore riceverà un segnale più forte se il trasmettitore è più vicino al ricevitore. Un segnale più forte, non solo ha una migliore immunità contro le interferenze, ma aumenta anche la durata della batteria del trasmettitore. Al fine di ottenere una migliore prestazione, installare il trasmettitore il più vicino possibile all'unità principale e a meno di 45 cm (1.5 piedi).
2. Precauzione
Questo computer non subisce quasi per nulla interferenze quando due biciclette dotate di computer uguali o simili corrono l'una affianco all'altra, purché la distanza sia superiore ai 40 cm (15.8").
3. Questo computer ha diversi brevetti, uno dei quali il " Dispositivo di alloggiamento on/off " per accertare che l'unità principale sia correttamente alloggiata o meno nel supporto.
a). Per ridurre il consumo di energia dell'unità principale (e quindi far aumentare la durata della batteria), ma anche per cancellare tutte le interferenze elettromagnetiche domestiche dovute ai dispositivi elettrici che si trovano all'interno di un ambiente chiuso (per es. monitor di PC, telefoni cellulari ecc.), l'alimentazione del ricevitore viene interrotta quando l'unità principale viene tolta dal supporto.
b). L'unità principale può ricevere il segnale della ruota solo dopo che è stata alloggiata nel supporto.

SOSTITUZIONE DELLA BATTERIA DEL SENSORE (TRASMETTITORE)

a). Il circuito di trasmissione brevettato e studiato per ridurre il consumo di energia; una batteria da 1,5 V puo funzionare riuscendo a coprire una distanza di oltre 24,000 km (15,000 miglia) o restando in funzione per due anni.
b). Sostituire questa batteria quando si sostituisce anche quella dell'unita principale, altrimenti la forza di trasmissione del segnale della ruota sara debole, e l'unita principale potrebbe riportare dei dati instabili.
c). Collocare la nuova batteria LR44 facendo attenzione che il polo positivo (+) sia rivolto verso il coperchio.(**C-5.**)

DE MONTIERUNG DES SENSORS UND DES MAGNETEN

1. Befestigen Sie mit der Schraube⑧ das Sensorbefestigungsband⑤ am Sensor⑦. (**C-1.**)
2.Montieren Sie den Ringstreifen⑥ und das Sensorbefestigungsband zusammen.
3. Befestigen Sie mit der Gummiunterlage den Sensoren an der rechten Vordergabel .
4. Montieren Sie den Magneten⑩ an einer der Speichen des Vorderrades und achten Sie darauf, daß der Magnet zur Sensorpunkt gerichtet ist.
5.Korrigieren Sie die relevante Position zwischen dem Hauptteil und dem Sensor, indem Sie den folgenden Schlüsselanweisungen folgen:
a). Es wird ein stärkeres kabelloses Signal übertragen, je näher der Sensor an der Haupteinheit befestigt ist. (**C-2.**)
Der Pfeil des Sensors muß zum Hauptteil zeigen. Befestigen Sie den Sensor so nah wie möglich, zwischen 45 cm (1.5 Fuß) am Hauptteil, um eine bessere kabellose übertragung zu bekommen .
Die Signalübertragung funktioniert zwar auch, wenn der Pfeil nach unten gerichtet ist, Jedoch ist es besser den Pfeil nach oben zeigen zu lassen, weil so die Übertragungsentfernung kürzer ist, als wenn der Pfeil nach unten zeigt.
b). Korrigieren Sie den, nach den Anbau entstandenen, Winkel des Sensoren so, daß er in die Richtung des Hauptteils mit einem Streuwinkel von +/- 15° zeigt. Die besten Ergebnisse erzielt man in einer senkrechten Position (90°) zwischen den Sensorpfeil und den Batteriedeckel des Hauptteiles . (**C-2.**)
c). Korrigieren Sie die Endposition des Magneten so, daß die Mitte des Magneten eine Linie mit der Sensorpunkt bildet .
d).Korrigieren Sie den Sensor so, daß die Lücke zwischen den Magnetenund der Sensorpunkt ungefähr 5 mm (0.2") beträgt . (**C-3.**)
6. Beachten Sie den TEST-ABSCHNITT und testen Sie die Einheit, bevor Sie das Sensorbefestigungsband. (**C-4.**)
mit einem Schraubenzieher festziehen .
7. Überschüssiges Sensorband befestigen Sie, indem Sie es unter den Ringstreifen schieben .
8. Montieren Sie sämtliche Teile und schwingen Sie sich auf's Rad.

TEST-ABSCHNITT

1.Das Hauptteil hat einen "Ein/Aus- Schiebeschalter " um die Stromzufuhr zu den kabellosen Empfänger ein- oder auszuschalten. Das kabellose Signal kann nur empfangen werden, wenn das Hauptteil auf die Halterung geschoben ist.
2. Drehen Sie das Vorderrad um zu überprüfen, ob die Installation korrekt ist. Die Installation ist korrekt, wenn im Hauptteil das Symbol " Go\\ " aufflackert. Die Installation ist nicht korrekt, wenn das Symbol " Go\\ " nicht erscheint. Bitte überprüfen Sie in diesem Fall die relevante Lücke zwischen dem Hauptteil, den Sensor und den Magneten oder schauen sie im Kapitel "Fehlerbeseitigung" nach.

DAS KABELLOSE SYSTEM UND SEINE LEISTUNGEN

1. Der Sensor überträgt die Signale der Radumdrehungen an das Hauptteil durch eine kabellose Übertragung. Um zu verhindern, daß der Empfang von anderen kabellosen Übertragungen gestört wird und so falsche Werte angezeigt werden, installieren Sie die Übertragunseinheit entsprechend der folgenden Schlüsselanweisungen, und erzielen Sie so eine bessere Leistung:
a). Der Empfänger ist entwickelt Signale nur aus einer bestimmten Richtung und Winkel zu empfangen. So werden Signalkonflikte mit anderen Sendequellen reduziert. Korrigieren Sie den, nach der Installation entstandenen, Winkel der Übertragungseinheit so, daß er mit einem Streuwinkel von +/- 15° zum Hauptteil zeigt. Die besten Übertragungswerte werden in einer senkrechten Position erzielt.
b). Der Empfänger empfängt ein stärkeres Signal, wenn die Übertragungseinheit näher am Empfänger ist. Darüberhinaus ist ein stärkeres Signal gegenüber Signalkonflikten mit anderen Sendequellen besser geschützt und weiterhin erhöhen Sie so die Lebensdauer der Batterie der Übertragungseinheit. Um eine gute kabellose Übertragung zu erreichen, befestigen Sie bitte die Übertragungseinheit so nah wie möglich am Hauptteil, zwischen 45 cm (1.5 Fuß).
2. Vorsichtsmaßnahmen
Dieser Computer hat fast keine Übertragungskonflikte wenn ein zweites Fahrrad mit einem ähnlichen kabellosen Fahrradcomputer nebenher fährt, solange die Entfernung zwischen beiden Fahrrädern größer als 40 cm (15.8") ist.
3. Dieser Computer besitzt einige patentierte Komponenten: eine davon ist der "Ein/Aus-Schiebeschalter" der feststellt ob das Hauptteil auf die Halterung geschoben ist oder nicht.
a). Es schaltet automatisch die Stromzufuhr zu den Empfänger aus, sobald das Hauptteil von der Halterung genommen wird. Der Zweck dieser Entwicklung ist es nicht nur den Stromverbrauch des Hauptteiles zu reduzieren und so die Lebensdauer der Batterie zu erhöhen, sondern auch alle internen elektromagnetischen Wellen zu verhindern, die Konflikte mit anderen Elektrogeräten (PC-Monitore, Handies, etc.) auslösen könnten.
b). Das Hauptteil kann nur Radsignale empfangen, wenn es komplett auf die Halterung geschoben ist.

WECHSEL DER BATTERIE DES SENSORS (UBERMITTLERS)

a). Die patentierte Ubertragungseinheit ist so entwickelt, das der Stromverbrauch so gering wie moglich ist. Eine 1.5 V kann so uber eine Fahrstrecke von 24 000 km (15,000 Meilen) oder 2 Jahren genutzt werden.
b). Ersetzen Sie die alte Batterie durch eine neue, sobald die Batterie des Sensors fast verbraucht ist. Andernfalls wird die Ubertragung des Signales immer schwacher, was dazu fuhren kann, das das Haupteil fehlerhafte Werte anzeigt.
c). Ersetzen Sie die alte Batterie durch eine neue LR 44 Batterie. Der positive Pol (+) mus in Richtung des Sensordeckels zeigen.(**C-5.**)

PACE-WR INSTALLATIONS

DOUBLE WIRELESS COMPUTER

FR MONTAGE DU DÉTECTEUR ET DE L'AIMANT

1. Installez le détecteur⑦ et la bande du détecteur⑤ à l'aide d'un tournevis⑧.
2. Montez l'attache⑥ sur la bande du détecteur.
3. Montez le détecteur sur la fourche avant (côté droit), sur un coussinet de caoutchouc.
4. Fixez l'aimant ⑨ sur un rayon de la roue avant, face aux point de capture.
5. Ajustez la position relative entre l'unité principale et le détecteur, en tenant compte des points suivants:
   a). Le signal sans fil sera plus fort si le détecteur est situé plus près de l'unité principale, c'est-à-dire en deçà de 45 cm (1.5 pi). La flèche du détecteur doit pointer vers l'unité principale.
   Le détecteur fonctionne même si la flèche pointe vers le bas ; toutefois, le signal sera plus fort si la flèche pointe vers le haut parce que la distance de détection est plus courte.
   b). Ajustez l'angle d'installation du détecteur pour que celui-ci pointe en direction de l'unité principale (+/- 15°). Vous obtiendrez de meilleures performances si le détecteur est installé en position verticale (90°), entre la flèche du détecteur et le compartiment de la pile de l'unité principale.
   c). Ajustez la position de l'aimant en alignant le centre de l'aimant sur les point de capture.
   d). Ajustez le détecteur pour que l'écart entre l'aimant et les point de capture soit d'environ 5 mm (0.2 po).
6. Reportez-vous à la section TEST pour savoir comment tester l'installation avant de serrer la bande du détecteur à l'aide d'un tournevis.
7. Assujettissez l'excédent de câble du détecteur en le poussant dans la boucle de la bande .
8. Fixez toutes les pièces et préparez-vous pour la course.

TEST

1. L'unité principale est dotée d'un «bouton de détection de mise en place » (brevets en instance), qui permet de mettre sous/hors tension (ON/OFF) le récepteur sans fil. Ainsi, le signal sans fil émanant de la roue n'est reçu que si l'unité principale a été glissée sur le support.
2. Faites tourner la roue avant pour vérifier si l'installation a été bien faite. L'installation est correcte si le symbole " Go " clignote sur l'unité principale. Elle est incorrecte si le symbole " Go " ne s'affiche pas. Vérifiez alors la position relative de l'unité principale, du détecteur et de l'aimant ou reportez-vous au tableau de dépannage.

LE SYSTÈME SANS FIL ET SES PERFORMANCES

1. Le détecteur transmet le signal de rotation de la roue au récepteur de l'unité principale grâce à une technologie sans fil. Pour empêcher les interférences provenant d'autres signaux sans fil d'atteindre le récepteur et d'entraîner l'affichage de fausses données sur l'unité principale et aussi pour obtenir de meilleures performances, installez le transmetteur en suivant les étapes ci-dessous.
   a). Le récepteur est conçu pour recevoir un signal selon une direction et un angle précis, ce qui permet de réduire les interférences dues aux bruits émanant d'autres sources. Ajustez l'angle d'installation du transmetteur pour que celui-ci pointe dans la direction de l'unité principale à un angle de +/- 15°; la position verticale fournira les meilleures performances.
   b). Plus la distance entre le transmetteur et le récepteur est courte, plus le signal sans fil est fort. Un signal plus fort a non seulement une meilleure immunité aux bruits, mais il contribue aussi à améliorer la durée de vie de la pile du transmetteur. Donc, pour obtenir de bonnes performances sans fil, installez le transmetteur aussi près que possible de l'unité principale, c'est-à-dire en deçà de 45 cm (1.5 pi).
2. Précaution
   Cet ordinateur ne subit presque qu'aucune perturbation par diaphonie lorsque 2 bicyclettes munies des mêmes modèles de vélo-compteurs sans fil ou de compteurs similaires roulent côte à côte, pourvu que la distance transversale dépasse 40 cm (15.8 po).
3. Le «bouton de détection de mise en place » permet d'insérer l'unité principale sur le support ou de l'en retirer.
   a). Cette fonction sert non seulement à réduire la consommation d'énergie afin d'augmenter la durée de vie de la pile, mais aussi à supprimer toutes les interférences électromagnétiques internes provenant d'équipements électriques tels que les écrans d'ordinateur, les téléphones sans fil, etc. Ce bouton coupe l'alimentation du récepteur lorsque vous retirez l'unité principale du support.
   b). L'unité principale ne reçoit le signal de la roue qu'une fois installée sur le support.

CHANGEMENT DE LA PILE DU DETECTEUR (TRANSMETTEUR)

a). Le circuit du transmetteur (brevet en instance) a été conçu pour reduire la consommation d'energie; une pile de 1.5 V (habituellement une LR44) fonctionnera sur une distance de plus de 24 000 km (15 000 miles) ou pendant 2 ans.
b). Installez une nouvelle pile lorsqu'elle est presque a plat, sinon la puissance de transmission du signal provenant de la roue sera affaiblie, et l'unite principale pourrait alors fournir des donnees non fiables.
c). Inserez une nouvelle pile LR44 en dirigeant la borne positive (+) vers l'exterieur.(C-3)

ES MONTAJE DEL SENSOR Y DEL IMÁN

1.Instale el sensor⑦ y la banda del sensor⑤ con el tornillo⑧.
2.Monte el transportador de banda⑥ en la banda sensora.
3.Ponga la unidad del sensor en la horquilla delantera con la almohadilla de goma.
4. Monte el Imán ⑩ en un radio de la rueda delantera y deje el imán de cara a la punto sensor.
5. Ajuste la posición relativa entre la unidad principal y el sensor, siguiendo los puntos claves que se indican a continuación:
   a). Recibirá una señal más potente si el sensor está más cerca de la unidad principal.
   La flecha del sensor debe apuntar a la unidad principal, y el sensor ha de estar instalado lo más cerca posible de la unidad y a unos 45 cm (1.5 pies) para conseguir un mejor funcionamiento.
   Se puede trabajar cuando el símbolo del a flecha está hacia abajo , pero es mejor mantener la flecha hacia arriba porque la distancia al sensor es menor que cuando la flecha está hacia abajo.
   b). Ajuste el ángulo de instalación del sensor para apuntar en la dirección de la unidad principal dentro de +/-15°, los mejores resultados se obtienen con una inclinación vertical (90°) entre la flecha del sensor y la tapa de la pila de la unidad principal.
   c). Ajuste la posición fija del imán de forma que el centro del mismo esté alineado con la punto sensor.
   d). Ajuste el sensor de forma que el espacio entre el imán y la punto sensor sea de unos 5 mm (0.2").
6. Vea la sección PRUEBA para probar la instalación antes de apretar la banda sensora con un destornillador.
7. Arregle el exceso en la banda sensora empujándolo en el ciclo de banda .
8. Fijar todas las piezas y prepararse para montar en bicicleta.

PRUEBA

1. La unidad principal tiene un "Conmutador de Detección de encendido y apagado de soporte " (pendientes de patentes) para encender/apagar la energía del receptor inalámbrico. Solo puede recibir la señal inalámbrica después de haber sido introducido en el soporte.
2. Ruede la rueda delantera para ver si la instalación se ha realizado correctamente. La instalación es correcta si en la unidad principal parpadea el símbolo " Go ". La instalación es incorrecta si no está el símbolo " Go ". Compruebe la posición relativa en la unidad principal, el sensor y el imán, o vea la tabla de problemas.

EL SISTEMA INALÁMBRICO Y SUS EJECUCIONES

1. El sensor transmite la señal de rotación de la rueda al recibidor en la unidad central mediante la transmisión inalámbrica. Para evitar que el receptor sea interferido por otras señales inalámbricas, ruido y cause que la unidad principal muestre datos falsos, instale el transmisor según los siguientes puntos clave para conseguir un mejor desempeño.
   a). El receptor está diseñado para recibir la señal de una dirección especifica y ángulo especifico, para reducir el nivel de ruido de otras fuentes. Ajuste el ángulo de transmisión para apuntar en la dirección de la unidad principal con un ángulo de unos a +/- 15°, el mejor desempeño se desarrolla en vertical.
   b). El receptor recibirá una señal inalámbrica más potente si el transmisor esta más cerca del receptor. No señal más fuerte no solo es más inmune a los ruidos, sino que además aumenta la vida operativa de la pila del transmisor. Para un buen desempeño inalámbrico, sea tan amable de instalar el transmisor lo más cerca posible de la unidad principal y dentro de unos 45 cm (1.5 pies).
2. Precauciones
   este ordenador apenas tiene interferencias cuando 2 bicicletas con aparatos idénticos o parecidos son montadas lado a lado, siempre y cuando la distancia de cruce sea superior a 40 cm (15.8").
3. Este ordenador tiene un " Conmutador de Detección de Distribuidor " para comprobar si la unidad principal se ha salido o no del apoyo.
   a). Para reducir el consumo de energía de la unidad principal y aumentar el tiempo de vida de la pila, pero también eliminar todas las interferencias electromagnéticas internas y equipamiento eléctrico (como monitores de ordenador, teléfonos móviles, etc.). Se apagará la energía cuando el receptor se saque del soporte.
   b). La unidad principal solo puede recibir la señal de la rueda después de estar situada en el apoyo.
   Cambio de Pila para el Sensor (Transmisor)
   a). El circuito transmisor pendiente de patente esta disenado para reducir el consumo de energia; una pila de 1.5V (la tipica LR44) funciona durante una distancia de mas de 24,000 km. (15,000 millas) o 2 anos.
   b). Substituya la nueva pila cuando la antigua este a punto de acabarse, sino, el energia de transmision sera poca, haciendo que la unidad principal muestre datos inestables.
   c). Cambiela por una nueva pila LR44 con el polo positivo (+) hacia el sensor cap.(C-3)

NL MONTAGE SENSOR EN MAGNEET

1. Monteer de sensor⑦ en de sensorband⑤ met de schroef⑧.
2. Monteer the banddrager⑥ op de sensorband.
3. Monteer de sensor-eenheid op de rechtervoorvork met de rubberen strip.
4. Monteer de magneet ⑩ op een spaak van het voorwiel en richt deze op de sensorpunt.
5. Pas de relatieve positie tussen de hoofdeenheid en de sensor aan. Let daarbij op de volgende punten:
   a). Als de sensor dichter bij de hoofdeenheid zit, zal de draadloze ontvangst van het signaal sterker zijn.
   De pijl op de sensor moet op de hoofdeenheid gericht zijn. Om de draadloze ontvangst te verbeteren, dient de sensor zo dicht mogelijk bij de hoofdeenheid geïnstalleerd te worden (op 45 cm).
   Het pijlsymbool kan naar beneden gericht worden . Het is echter beter om de pijl omhoog te houden, omdat dan de afstand tot de hoofdeenheid kleiner is.
   b). Pas de hoek van de sensor zo aan dat deze in een hoek van +/- 15° op de hoofdeenheid staat. De beste resultaten krijgt u als de sensor verticaal staat en er een hoek is van (90°) tussen de sensorpijl en de batterijdeksel van de hoofdeenheid.
   c). Pas de vaste positie van de magneet zo aan dat het midden van de magneet op gelijke hoogte komt te staan met sensorpunt.
   d). Pas de stand van de sensor zo aan dat de opening tussen de magneet en de sensorpunt ongeveer 5mm is.
6. Voordat de sensorband wordt vastgemaakt dient de installatie getest te worden. Zie verder de paragraaf TEST.
7. Maak de sensorband vast door deze in de bandlus te stoppen.
8. Monteer alle onderdelen en bereid u voor op de tocht.

TEST

1. De hoofdeenheid heeft een "Schuifdetectie-schakelaar " waarmee de draadloze ontvanger AAN en UIT kan worden gezet. Het draadloze signaal van het wiel kan alleen worden ontvangen als de hoofdeenheid op de beugel geschoven is.
2. Draai het voorwiel en controleer of alles juist is geïnstalleerd. Als het symbool " Go " op de hoofdeenheid knippert, is de installatie juist uitgevoerd. Als de installatie niet juist is uitgevoerd zal het symbool " Go " niet verschijnen. Mocht het laatste het geval zijn, controleer dan de relatieve positie van de hoofdeenheid, de sensor en de magneet, of kijk in de tabel Problemen.

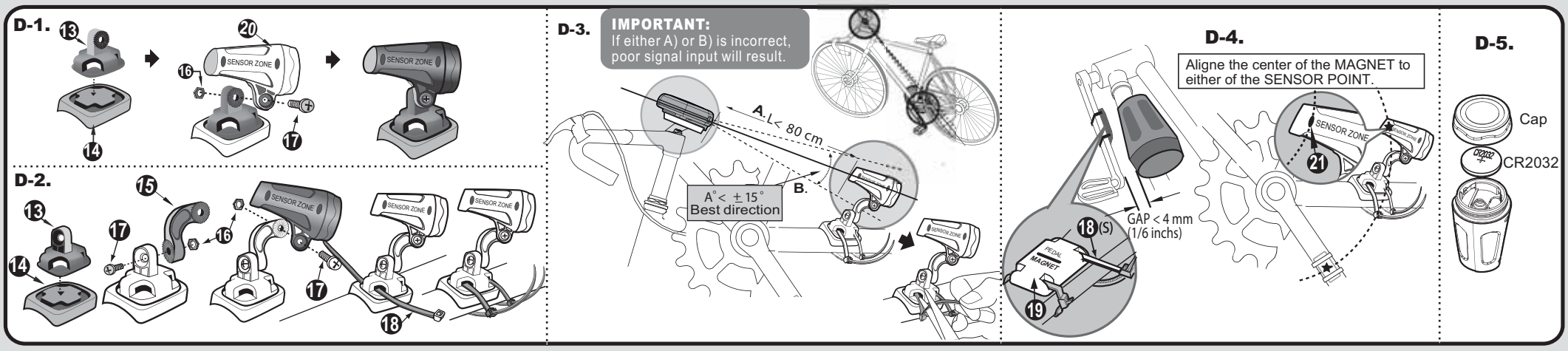
HET DRAADLOZE SYSTEEM/PRESTATIES

1. De sensor verstuurt draadloos het signaal van de wielrotatie naar de ontvanger in de hoofdeenheid. Om de prestaties van het apparaat te verbeteren dient u bij het installeren van de zender op de volgende punten te letten, opdat er geen interferentie zal optreden met andere draadloze apparatuur en er dus geen foutieve gegevens zullen worden afgebeeld op het scherm.
   a). De ontvanger is ontworpen om alleen signalen uit een bepaalde richting onder een bepaalde hoek te ontvangen, zodat interferentie van andere bronnen wordt teruggedrongen. De zender dient gericht te zijn op de hoofdeenheid, met een hoek van +/- 15°. De beste prestaties verkrijgt u door de zender verticaal te plaatsen.
   b). Als de zender dicht bij de ontvanger zit, zal de ontvanger een sterker draadloos signaal ontvangen. Een sterker signaal van de sensor is niet alleen beter bestand tegen achtergrondruis, maar verlengt tevens de levensduur van de batterij in de zender. Voor goede resultaten met draadloze ontvangst, dient u de zender zo dicht mogelijk bij de hoofdeenheid te plaatsen (op 45 cm).
2. Voorzorgsmaatregelen
   Deze computer interfereert nauwelijks met andere draadloze fietscomputers, zelfs niet als deze van een gelijk of gelijksoortig model zijn. De afstand tussen twee gelijk oprijdende fietsen die beide met draadloze fietscomputers zijn uitgerust dient wel meer dan 40 cm (15.8") te zijn.
3. De computer is uitgerust met een “Schuifdetectie-schakelaar” die controleert of de hoofdeenheid op de beugel geschoven is.
   a).De schakelaar zal de stroomtoevoer van de ontvanger stoppen als de hoofdeenheid van de beugel wordt verwijderd. Hierdoor bespaart de hoofdeenheid energie en wordt de levensduur van de batterij verlengd. Tevens wordt de kwalijke invloed van alle elektromagnetische interferentie binnenshuis (PC-monitoren, draagbare telefoons, etc.) weggenomen.
   b).Het draadloze signaal van het wiel kan alleen worden ontvangen als de hoofdeenheid op de beugel geschoven is.

VERVANGING BATTERIJ SENSOR (ZENDER)

a).Het zender-circuit waarvoor patent is aangevraagd is energiezuinig; met een 1.5V batterij (meestal een LR44) kunt u meer dan 24,000 km rijden (de maximale levensduur is 2 jaar).
b).Vervang de batterij van de zender als deze bijna op is. Doet u dit niet, dan zullen de verzonden signalen van het wiel steeds zwakker worden, hetgeen ertoe kan leiden dat de gegevens die op de hoofdeenheid worden weergegeven onstabiel worden.
c).Plaats een nieuwe LR44 batterij met de positieve (+)kant naar de deksel toe.(C-3)

RPM TRANSMITTER INSTALLATIONS



EN RPM TRANSMITTER INSTALLATIONS (Fig. D)

1. Two options to Install the RPM WIRELESS SENSOR (**D-1**. And **D-2**.)
2.Adjust the relative position between the main unit and the sensor, according to the following key points:(**D-3**)
   a). It will receive a stronger wireless signal if the sensor is more close to the main unit. The arrow of the sensor must point to the main unit, and install the sensor as close to the main unit as possible and within 80cm (2.6 feet) to get a better wireless performance.
   b). Adjust the installation angle of the transmitter to aim at the direction of the main unit within +/- 15, the best performances is at horizontal direction (0) between the sensor's arrow and the battery cap of the main unit.
3.Attach the RPM pedal magnet on the inside of the left crank with the cable ties (S). Please check the relative positions between the RPM MAGNET and the RPM TRANSMITTER before fastening the cable ties
4.Adjust the relative positions between the rpm sensor and the rpm magnet before tightening the magnet cable ties. (**D-4.**)
   a). Align the marking line of the magnet (the center of the magnet) to either of the sensor point.
   b). Make sure that the GAP between the magnet and the sensor is within 4mm (1/6 inch). Adjust the desired gap by moving both the magnet and the sensor left or right.
   IMPORTANT: *If either **a)** or **b)** is incorrect, poor signal input will result.*

RPM TRANSMITTER BATTERY CHANGE

1.The patent-pending transmitter circuit is designed to reduce power consumption; a 3V battery (typically an CR2032) battery life: Average 600 hours.
2.Replace a new battery when the transmitter's battery power is nearly exhausted, otherwise the transmission power of the wheel signal will be weak, causing the main unit to display unstable data.
3.Replace with a new CR2032 battery with the positive (+) pole toward the sensor cap.(**D-5.**)

IT INSTALLAZIONE DEL TRASMETTITORE PER RPM (Fig. D)

1. Il SENSORE PER RPM WIRELESS può essere installato in due modi (**D-1**. e **D-2**.)
2. Regolare la posizione relativa tra l'unità principale e il sensore attenedosi alle seguenti istruzioni:(**D-3**)
   a). Il segnale wireless ricevuto sarà più potente se il sensore si trova più vicino all'unità principale. La freccia del sensore deve essere rivolta verso l'unità principale: installare il sensore quanto più vicino possibile all'unità principale (e comunque a una distanza max. di 80 cm) per ottenere le migliori prestazioni di trasmissione del segnale.
   b).Regolare l'angolo di installazione del trasmettitore in modo tale dirigere quest'ultimo verso l'unità principale con uno scarto max. di +/- 15: la prestazione migliore si otterrà ponendo il trasmettitore in direzione orizzontale (0) puntandolo tra la freccia del sensore e il copribatteria dell'unità principale.
3. Fissare il Magnete del pedale RPM⑱ all'interno della guarnitura sinistra con le fascette ⑫ (S). Verificare le posizioni relative tra il Magnete per RPM e il Trasmettitoreper rpm ⑲ prima di serrare i cavi.
4. Regolare le posizioni relative tra il sensore per rpm e il magnete per rpm prima di serrare i cavi del magnete . (**D-4.**)
   a). Allineare la linea di rotazione del magnete (il centro del magnete) a una delle linee presenti sul punto di rilevazione.
   b). Accertarsi che la DISTANZA tra il magnete e il sensore sia di max. 4 mm. Regolare la distanza desiderata spostando il magnete e il sensore verso sinistra o verso destra.
   IMPORTANTE: *Se una delle precedenti istruzioni di regolazione **a)** o **b)** viene esguita in maniera errata, ne risulterà un cattivo segnale.*

SOSTITUZIONE BATTERIA DEL TRASMETTITORE RPM

1. Il circuito del trasmettitore (brevetto in fase di registrazione) è ideato per ridurre il consumo energetico; la durata di una batteria da 3V (in genere di tipo CR2032) è in media di 600 ore.
2. Sostituire la batteria nuova quando l'energia della batteria del trasmettitore è quasi esaurita: in caso contrario, la trasmissione del segnale della ruota risulterà debole causando la visualizzazione di dati incorretti da parte dell'unità principale.
3. Inserire una nuova batteria di tipo CR2032 assicurandosi di rivolgere il polo positivo (+) verso il coprisensore. (**D-5.**)

DE S DREHZAHL-SENDERS (Abb. D)

1. Zwei Möglichkeiten zur Montage des DRAHTLOSEN DREHZAHL-SENSORS (**D-1**. und **D-2**.)
2. Stellen Sie die Stellung zwischen Computer und Sensor in Übereinstimmung mit den folgenden Hauptpunkten ein:(**D-3.**)
   a). Die Signalstärke wird stärker, wenn sich der Sensor näher am Computer befindet. Der Pfeil des Sensors muss auf den Computer zeigen. Montieren Sie den Sensor so nahe am Computer wie möglich, in jedem Fall jedoch im Umkreis von 80 cm, um eine gute Signalstärke zu gewährleisten.
   b). Stellen Sie den Montagewinkel des Sensors so en, dass der Winkel im Verhältnis zum Computer bei +/- 15 liegt. Die besten Ergebnisse werden bei horizontaler Ausrichtung (0) zwischen Sensorpfeil und Batteriedeckel des Computers erzielt.
3. Befestigen Sie den DREHZAHL-PEDALMAGNETEN⑱ an der Innenseite der linken Pedale. Benutzen Sie hierzu die Kabelbinden⑫ (S). Überprüfen Sie die Stellung von DREHZAHLMAGNET und DRAHTLOSEM DREHZAHLSENSOR ⑲ 20untereinander, bevor Sie die Kabelbinden fixieren.
4. Stellen Sie vor dem Festziehen der Kabelbinden des Magneten die Stellungen zwischen Sensor und Magneten untereinander richtig ein.(**D-4.**)
   a). Richten Sie die Markierungslinie des Magneten (in der Mitte des Magneten) auf eine der Markierungslinie des Sensorbereich aus.
   b). Achten Sie darauf, dass der SPALT zwischen Magnet und Sensor im Bereich von 4 mm liegt. Stellen Sie den Spalt durch Bewegen von Magnet und Sensor nach rechts bzw. links entsprechend ein.
   WICHTIG: *Wenn die Einstellungen **a)** oder **b)** nicht korrekt sind, führt dies zu unzuverlässigen Daten.*

BATTERIEWECHSEL BEIM DRAHTLOSEN DREHZAHLSENSOR

1. Das patentierte Sendersystem hat einen niedrigen Stromverbrauch: Eine 3V-Batterie (im Normalfall CR2032) hat in der Regel eine Lebensdauer von durchschnittlich 600 Stunden.
2. Die Batterie muss ausgetauscht werden, wenn die Batterieleistung des Senders fast verbraucht ist. Anderenfalls könnte die Übertragungsleistung des Radsignals zu schwach werden, was zu unzuverlässigen Daten auf dem Computer führt.
3. Legen Sie eine neue CR2032-Batterie mit dem Pluspol (+) in Richtung Sensordeckel ein.(**D-5.**)

FR AGE DE L'ÉMETTEUR DE COMPTE-TOURS (Fig. D)

1. Deux options permettent d'installer le CAPTEUR SANS FIL DU COMPTE-TOURS (**D-1**. et **D-2**.)
2. Ajustez la position de l'unité principale par rapport au capteur en vérifiant les points suivants : (**D-3.**)
   a). Plus le capteur est proche de l'unité principale, plus fort est le signal reçu. La flèche du capteur doit être dirigée vers l'unité principale ; le capteur doit être installé aussi près que possible de l'unité principale et à 80 cm (2,6 pieds) au maximum pour des performances ooptimales de la transmission sans fil.
   b). Ajutez l'angle de montage de l'émetteur pour le diriger vers l'unité principale +/- 15 ; les meilleures performances sont obtenues à l'horizontale (0) entre la flèche du capteur et le couvercle de pile de l'unité principale.
3. Fixez l'AIMANT DE PÉDALE DU COMPTE-TOURS ⑱ à l'intérieur de la manivelle de gauche avec les attaches ⑫(S). Vérifiez la position de l'AIMANT DU COMPTE-TOURS par rapport à l'ÉMETTEUR du COMPTE-TOURS ⑲avant de serrer les attaches.
4.Réglez la position du capteur de compte-tours par rapport à l'aimant du compte-tours avant de serrer les attaches de l'aimant du capteur. (**D-4.**)
   a). Alignez le repère de l'aimant (au centre) avec l'un ou l'autre des point de capture.
   b). Vérifiez que l'espace entre l'aimant et le capteur soit inférieur à 4 mm (1/6 p). Réglez cet espace en déplaçant l'aimant et le capteur vers la gauche ou vers la droite.
IMPORTANT : *Un défaut de positionnement en **a)** ou en **b)** provoquerait une mauvaise réception du signal.*

CHANGEMENT DE PILE DE L'ÉMETTEUR DU COMPTE-TOURS

1. Le circuit émetteur (brevet en cours) est conçu pour une consommation d'énergie réduite ;une pile de 3V (habituellement du type CR2032) d'une durée de : 600 heures en moyenne.
2. Remplacez la pile de l'émetteur lorsqu'elle est presque épuisée, car la puissance d'émission du signal de la roue s'affaiblit alors, ce qui provoque l'affichage de données instables par l'unité principale.
3. Remettez en place une pile CR2032 neuve, le pôle positif (+) dirigé vers le couvercle du capteur. (**D-5.**)

ES INSTALACIÓN DEL TRANSMISOR DE RPM (Ilus. D)

1. Hay dos opciones para instalar el SENSOR INALÁMBRICO DE LAS RPM (**D-1**. Y **D-2**.)
2.Ajustar la posición correspondiente entre la unidad principal y el sensor, de acuerdo con los siguientes puntos: (**D-3.**)
   a). La señal inalámbrica recibida será más fuerte si el sensor se coloca más cerca de la unidad principal. La flecha del sensor debe apuntar hacia la unidad principal y el sensor ha de instalarse lo más cerca posible de la unidad principal, a un máximo de 80 cm (2,6 pies) para que el sistema inalámbrico funcione mejor.
   b). Ajustar el ángulo de instalación del transmisor para que apunte en dirección a la unidad principal con un margen de +/- 15. El resultado es mejor en dirección horizontal (0) entre la flecha del sensor y la tapa de la batería de la unidad principal.
3.Fijar el IMÁN DE LAS RPM DEL PEDAL ⑱ en la parte interior del pedal izquierdo con los sujetacables ⑫(S). Comprobar que sea correcta la posición del IMÁN DE LAS RPM y el TRANSMISOR DE LAS RPM ⑲ antes de apretar los sujetacables
4.Ajustar la posición entre el sensor de las rpm y el imán de las rpm antes de apretar los sujetacables del imán.(**D-4.**)
   a). Alinear la línea de marca del imán (el centro del imán) con cualquiera de las punto sensor.
   b). Asegurarse de que el ESPACIO existente entre el imán y el sensor tenga como máximo 4 mm (1/6 pulgadas). Ajustar el espacio deseado desplazando hacia la izquierda o la derecha el imán y el sensor.
   IMPORTANTE: *Si no se realiza **a)**. o **b)**. correctamente, la señal recibida será insuficiente.*

CAMBIO DE LA BATERÍA DEL TRANSMISOR DE RPM

1. El circuito del transmisor (patente en trámite) ha sido diseñado para reducir el consumo de energía. La duración de una batería de 3 V (normalmente una CR2032) es de una media de 600 horas.
2.Poner una batería nueva cuando la energía de la batería del transmisor esté a punto de agotarse. De lo contrario, la señal que transmita la rueda será muy débil, haciendo que la unidad principal muestre datos irregulares.
3.Colocar una nueva batería CR2032 poniendo el polo positivo (+) hacia la tapa del sensor.(**D-5.**)

NL AGE TOERENTALZENDER (fig. D)

1. U kunt de DRAADLOZE RPM-SENSOR op twee manieren installeren (**D-1** en **D-2**).
2. Pas de relatieve positie tussen de hoofdeenheid en de sensor aan, en let daarbij op de volgende punten:(**D-3.**)
   a).Als de sensor dichter bij de hoofdeenheid zit, zal de draadloze ontvangst van het signaal sterker zijn. De pijl van de sensor moet op de hoofdeenheid zijn gericht. Om de draadloze ontvangst te verbeteren, dient de sensor zo dicht mogelijk bij de hoofdeenheid te worden geïnstalleerd (op minder dan 80 cm).
   b).Pas de hoek van de zender zodanig aan dat deze in een hoek van +/- 15 op de hoofdeenheid staat. De beste resultaten krijgt u als de sensor horizontaal staat en er een hoek is van (0) tussen de sensorpijl en de batterijdeksel van de hoofdeenheid.
3. Bevestig de RPM-PEDAALMAGNEET ⑱ met de snoerbinders aan de binnenzijde van de linker askruk ⑫ (S). Controleer de relatieve posities van de TOERENTALMAGNEET en de TOERENTALZENDER ⑲ alvorens de snoerbinders vast te maken.
4. Pas de relatieve positie van de toerentalsensor en de toerentalmagneet aan alvorens de magneetsnoerbinders vast te maken.(**D-4.**)
   a). Lijn de markering op de magneet (het midden van de magneet) uit met één van de sensorpunt op de sensor.
   b). Controleer of de OPENING tussen de magneet en de sensor kleiner is dan 4 mm. Pas de grootte van de opening naar wens aan door zowel de magneet als de sensor naar links of rechts te bewegen.
   BELANGRIJK: *Indien stap **a)** of **b)** niet correct wordt uitgevoerd, zal de signaalinvoer slecht zijn.*

BATTERIJ TOERENTALZENDER VERVANGEN

1. De zenderschakeling (waarvoor patent is aangevraagd) is energiebesparend; de levensduur van een 3 V-batterij (normaliter een CR2032) is gemiddeld 600 uur.
2. Vervang de batterij van de zender als deze bijna op is. Doet u dit niet, dan zullen de verzonden signalen van het wiel steeds zwakker worden, hetgeen ertoe kan leiden dat de gegevens die op de hoofdeenheid worden weergegeven onstabiel worden.
3. Plaats de nieuwe CR2032-batterij met de positieve pool (+) naar de sensordeksel.(**D-5.**)

		DIGI / PACE SERIES							*APEX SERIES*					
Item		**X5**	**X8**	**X10**	**W7**	**W12**	**WR**	**Limit**	**X-1.6**	**W-2.1**	**W-2.9 RPM**	**W-3.5 Alti**	**W-4.0 Alti-HR**	**Limit**
1	Speed	Y	Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 1%	WIRED	ANALOG W/L	ANALOG W/L	ANALOG W/L	ANALOG W/L	199.9Km/h or m/h
2	No. of keys	1	1	1	1	1	2		2	2	4	4	4	
3	Scan	Y	Y	Y					Y	Y				
4	Auto Start	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y		Y	Y	Y	
5	Max. Speed		Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 1%	Y	Y	Y	Y	Y	199,9
6	Speed bar (% of max. speed)								Y	Y	Y	Y	Y	10%-100% @ 10steps
7	Average Speed		Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	199,9
8	Speed Pacer			Y		Y	Y							
9	Speed Comparison								Y	Y	Y	Y	Y	
10	Distance 1	Y	Y	Y	Y	Y	Y	0.00 – 999.99 Km or Miles +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	999,99
11	Distance 2							0.00 – 999.99 Km or Miles +/- 0.1%		Y	Y	Y	Y	999,99
12	ODO 1	Y	Y	Y	Y	Y	Y	(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	99999
13	ODO2					Y		(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%		Y	Y	Y	Y	99999
14	ODO 1+2					Y		(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%			Y	Y	Y	99999
15	Ride time 1		Y	Y	Y	Y	Y	0H00M00S - 19H59M59S	Y	Y	Y	Y	Y	19:59:59
16	Ride time 2							0H00M00S - 19H59M59S		Y	Y	Y		
17	Total Ride time			Y		Y	Y	0H00M - 1999H59M					Y	19:59:59
18	Distance Countdown									Y	Y	Y	Y	999Km / mile
19	Time to arrival (Arrival time/time remain)									Y	Y	Y	Y	
20	% to arrival (Bar display)									Y	Y	Y	Y	10% ~ 100% @ 10steps
21	2nd Wheel size								Y	Y	Y	Y	Y	0-3999mm
22	Time (12/24hr)	Y	Y	Y	Y	Y	Y	(X5/X8/X10) 12 (W7/W12/WR) 12/24	Y	Y	Y	Y	Y	12/24
23	Auto sleep	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	5 min
24	Heart rate												Y	30-240bpm
25	Max Heart rate												Y	240bpm
26	Average Heart rate												Y	240bpm
27	Upper/Lower Limit w/ visable alarm												Y	
28	Calorie												Y	9999
29	Fat burn												Y	1.3Kg
30	Calorie expenditure / Fat burn								Y	Y	Y	Y		9999KCAL / Fat burn
31	Stopwatch								Y	Y	19 Laps x 9:59:59	19 Laps x 9:59:59	19 Laps x 9:59:59	9:59:59
32	Auto Lap (Time/Distance)										Y	Y	Y	(T9:59:59/D99KM)
33	Altimeter											Y	Y	-381M ~ 6000M
34	Home Altitude storage											Y	Y	-381M ~ 6000M
35	Altitude gain/loss											Y	Y	9999M
36	% gradient											Y	Y	+/-20%
37	Power											Y	Y	
38	Temperature (C/F)						Y	0℃~+50℃, 32℉~+122℉			Y	Y	Y	-20 ~ +60
39	Max Temperature										Y	Y	Y	-20 ~ +60
40	Min Temperature										Y	Y	Y	-20 ~ +60
41	Cadence						Y	0-240rpm +/-1.5%			Y			30 ~ 240
42	Average Cadence										Y			30 ~ 240
43	Max Cadence										Y			30 ~ 240
44	Total pedal revolution Bike 1+2						Y	0~999999 Revolutions						
45	Easy Calibration										Y	Y	Y	14 + custom
46	Service interval reminder						Y		Y	Y	Y	Y	Y	50Km for every 500Km
47	EL Backlight										Y	Y	Y	
48	Smart EL Backlight										Y	Y	Y	from 18:00 to 24:00
49	Low battery indication				Y	Y	Y				Y	Y	Y	2.6V
Acc.	Speed Transmitter				Y	Y	Y			Y	Y	Y	Y	
	Cadence Transmitter						Y							
	Heart Rate belt												Y	
	Handle bar bracket	incl. Speed Sensor	incl. Speed Sensor	incl. Speed Sensor	Y	Y	Y		incl. Speed Sensor	Y	incl. Cadence Sensor	Y	Y	
	Speed magnet	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	
	Cable ties	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	

		DIGI / PACE SERIES							APEX SERIES					
Item		**X5**	**X8**	**X10**	**W7**	**W12**	**WR**	**Limit**	**X-1.6**	**W-2.1**	**W-2.9 RPM**	**W-3.5 Alti**	**W-4.0 Alti-HR**	**Limit**
1	Velocità	Y	Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 1%	WIRED	ANALOG W/L	ANALOG W/L	ANALOG W/L	ANALOG W/L	199.9Km/h or m/h
2	N.RO TASTI	1	1	1	1	1	2		2	2	4	4	4	
3	Scan	Y	Y	Y					Y	Y				
4	Auto Start	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y		Y	Y	Y	
5	Vel. Max		Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 1%	Y	Y	Y	Y	Y	199,9
6	Barra velocità (% vel. Max)								Y	Y	Y	Y	Y	10%-100% @ 10steps
7	Velocità media		Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	199,9
8	Misuratore velocità			Y		Y	Y							
9	Confronto velocità								Y	Y	Y	Y	Y	
10	Distanza 1	Y	Y	Y	Y	Y	Y	0.00 – 999.99 Km or Miles +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	999,99
11	Distanza 2							0.00 – 999.99 Km or Miles +/- 0.1%		Y	Y	Y	Y	999,99
12	ODO 1	Y	Y	Y	Y	Y	Y	(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	99999
13	ODO 2					Y		(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%		Y	Y	Y	Y	99999
14	ODO 1 + 2					Y		(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%			Y	Y	Y	99999
15	Tempo di percorrenza 1		Y	Y	Y	Y	Y	0H00M00S - 19H59M59S	Y	Y	Y	Y	Y	19:59:59
16	Tempo di percorrenza 2							0H00M00S - 19H59M59S		Y	Y	Y		
17	Totale tempo di percorrenza			Y		Y	Y	0H00M - 1999H59M					Y	19:59:59
18	Conto alla rovescia distanza									Y	Y	Y	Y	999Km / mile
19	Tempo prima dell'arrivo (tempo di arrivo/tempo restante)									Y	Y	Y	Y	
20	% all'arrivo (display a barra)									Y	Y	Y	Y	10% ~ 100% @ 10steps
21	seconda dimensione ruote								Y	Y	Y	Y	Y	0-3999mm
22	Tempo (12/24h)	Y	Y	Y	Y	Y	Y	(X5/X8/X10) 12 (W7/W12/WR) 12/24	Y	Y	Y	Y	Y	12/24
23	Auto sleep	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	5 min
24	Frequenza cardiaca												Y	30-240bpm
25	Frequenza cardiaca max.												Y	240bpm
26	Frequenza cardiaca media												Y	240bpm
27	Limite max/min con allarme visivo												Y	
28	Calorie												Y	9999
29	Grassi bruciati												Y	1.3Kg
30	Calorie consumate / grassi bruciati								Y	Y	Y	Y		9999KCAL / Fat burn
31	Cronometro								Y	Y	19 Laps x 9:59:59	19 Laps x 9:59:59	19 Laps x 9:59:59	9:59:59
32	Auto Lap (Tempo/Distanza)										Y	Y	Y	(T9:59:59/D99KM)
33	Altimetro											Y	Y	-381M ~ 6000M
34	Memorizzazione altitudine base											Y	Y	-381M ~ 6000M
35	Aumento/riduzione altitudine											Y	Y	9999M
36	% gradiente											Y	Y	+/-20%
37	Alimentazione											Y	Y	
38	Temperatura (C/F)						Y	0℃~+50℃, 32℉~+122℉			Y	Y	Y	-20 ~ +60
39	Temperatura max										Y	Y	Y	-20 ~ +60
40	Temperatura Min										Y	Y	Y	-20 ~ +60
41	Cadenza						Y	0-240rpm +/-1.5%			Y			30 ~ 240
42	Cadenza media										Y			30 ~ 240
43	Cadenza max										Y			30 ~ 240
44	Totale rivoluzioni pedale 1 + 2						Y	0~999999 Revolutions						
45	Facile calibrazione personalizzata										Y	Y	Y	14 + custom
46	Avviso manutenzione						Y		Y	Y	Y	Y	Y	50Km for every 500Km
47	Retroilluminazione										Y	Y	Y	
48	Retroilluminazione intelligente dalle										Y	Y	Y	from 18:00 to 24:00
49	Indicazione batteria scarica				Y	Y	Y				Y	Y	Y	2.6V
Acc.	Trasmettitore velocità				Y	Y	Y			Y	Y	Y	Y	
	Trasmettitore cadenza						Y							
	Fascia cardiofrequenzimentro												Y	
	Supporto manubrio	incl. Speed Sensor	incl. Speed Sensor	incl. Speed Sensor	Y	Y	Y		incl. Speed Sensor	Y	incl. Cadence Sensor	Y	Y	
	Magnete velocità	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	
	Fascette fermacavo	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	

		DIGI / PACE SERIES							*APEX SERIES*					
Item		**X5**	**X8**	**X10**	**W7**	**W12**	**WR**	**Limit**	**X-1.6**	**W-2.1**	**W-2.9 RPM**	**W-3.5 Alti**	**W-4.0 Alti-HR**	**Limit**
1	Geschwindigkeit	Y	Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 1%	WIRED	ANALOG W/L	ANALOG W/L	ANALOG W/L	ANALOG W/L	199.9Km/h or m/h
2	Zahl der Tasten	1	1	1	1	1	2		2	2	4	4	4	
3	Scan	Y	Y	Y					Y	Y				
4	Auto-Start	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y		Y	Y	Y	
5	Höchstgeschwindigkeit		Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 1%	Y	Y	Y	Y	Y	199,9
6	Geschwindigkeits-Balkenanzeige (% der Maximalgeschwindigkeit)								Y	Y	Y	Y	Y	10%-100% @ 10steps
7	Durchschnittsgeschwindigkeit		Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	199,9
8	Anzeige +/- der Durchschnittsgeschwindigkeit			Y		Y	Y							
9	Geschwindigkeitsvergleich								Y	Y	Y	Y	Y	
10	Tagesstrecke 1	Y	Y	Y	Y	Y	Y	0.00 – 999.99 Km or Miles +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	999,99
11	Tagesstrecke 2							0.00 – 999.99 Km or Miles +/- 0.1%		Y	Y	Y	Y	999,99
12	Gesamtstrecke 1	Y	Y	Y	Y	Y	Y	(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	99999
13	Gesamtstrecke 2					Y		(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%		Y	Y	Y	Y	99999
14	Gesamtstrecke 1 + 2					Y		(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%			Y	Y	Y	99999
15	Fahrtzeit 1		Y	Y	Y	Y	Y	0H00M00S - 19H59M59S	Y	Y	Y	Y	Y	19:59:59
16	Fahrtzeit 2							0H00M00S - 19H59M59S		Y	Y	Y		
17	Gesamt-Fahrtzeit			Y		Y	Y	0H00M - 1999H59M					Y	19:59:59
18	Entfernung rückwärtszählend									Y	Y	Y	Y	999Km / mile
19	Verbleibende Fahrtzeit (Ankunftszeit / Rest-Fahrtzeit)									Y	Y	Y	Y	
20	Balkenanzeige verbleibende Fahrtstrecke									Y	Y	Y	Y	10% ~ 100% @ 10steps
21	2. Laufradgröße								Y	Y	Y	Y	Y	0-3999mm
22	Uhr (12 / 24 h)	Y	Y	Y	Y	Y	Y	(X5/X8/X10) 12 (W7/W12/WR) 12/24	Y	Y	Y	Y	Y	12/24
23	Batteriesparmodus	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	5 min
24	Pulsfrequenz												Y	30-240bpm
25	Maximalpulsfrequenz												Y	240bpm
26	Durchschnitts-Pulsfrequenz												Y	240bpm
27	Oberer / unterer Grenzwert mit optischem Signal												Y	
28	Kalorien												Y	9999
29	Fettverbrennung												Y	1.3Kg
30	Energieverbrauch / Fettverbrennung								Y	Y	Y	Y		9999KCAL / Fat burn
31	Stoppuhr								Y	Y	19 Laps x 9:59:59	19 Laps x 9:59:59	19 Laps x 9:59:59	9:59:59
32	Auto-Runde (Zeit / Strecke)										Y	Y	Y	(T9:59:59/D99KM)
33	Höhenmesser											Y	Y	-381M ~ 6000M
34	Ausgangshöhe											Y	Y	-381M ~ 6000M
35	Höhengewinn / -verlust											Y	Y	9999M
36	Steigungs-/ Neigungswinkel											Y	Y	+/-20%
37	Leistung											Y	Y	
38	Umgebungstemperatur						Y	0℃~+50℃, 32℉~+122℉			Y	Y	Y	-20 ~ +60
39	Höchsttemperatur										Y	Y	Y	-20 ~ +60
40	Minimumtemperatur										Y	Y	Y	-20 ~ +60
41	Trittfrequenz						Y	0-240rpm +/-1.5%			Y			30 ~ 240
42	Durchschnitts-Trittfrequenz										Y			30 ~ 240
43	Maximal-Trittfrequenz										Y			30 ~ 240
44	Gesamt-Kurbelumdrehungen Fahrrad 1 + 2						Y	0~999999 Revolutions						
45	Problemlose individuelle Kalibrierung										Y	Y	Y	14 + custom
46	Wartungserinnerung						Y		Y	Y	Y	Y	Y	50Km for every 500Km
47	Hintergrundbeleuchtung										Y	Y	Y	
48	Automatische Hintergrundbeleuchtung										Y	Y	Y	from 18:00 to 24:00
49	Batteriewechselanzeige				Y	Y	Y				Y	Y	Y	2.6V
Acc.	Geschwindingkeitssender				Y	Y	Y			Y	Y	Y	Y	
	Trittfrequenzsender						Y							
	Brustgurt												Y	
	Lenkerhalterung	incl. Speed Sensor	incl. Speed Sensor	incl. Speed Sensor	Y	Y	Y		incl. Speed Sensor	Y	incl. Cadence Sensor	Y	Y	
	Speichenmagnet	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	
	Kabelbinder	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	

		DIGI / PACE SERIES							*APEX SERIES*					
Item		**X5**	**X8**	**X10**	**W7**	**W12**	**WR**	**Limit**	**X-1.6**	**W-2.1**	**W-2.9 RPM**	**W-3.5 Alti**	**W-4.0 Alti-HR**	**Limit**
1	Vitesse	Y	Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 1%	WIRED	ANALOG W/L	ANALOG W/L	ANALOG W/L	ANALOG W/L	199.9Km/h or m/h
2	Nombre de fonctions	1	1	1	1	1	2		2	2	4	4	4	
3	Scanner	Y	Y	Y					Y	Y				
4	Mise en marche auto	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y		Y	Y	Y	
5	Vitesse Max.		Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 1%	Y	Y	Y	Y	Y	199,9
6	Vitesse Instantanée (% de la vitesse max.)								Y	Y	Y	Y	Y	10%-100% @ 10steps
7	Vitesse moyenne		Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	199,9
8	Vitesse de pédalage			Y		Y	Y							
9	Vitesse comparée								Y	Y	Y	Y	Y	
10	Distance 1	Y	Y	Y	Y	Y	Y	0.00 – 999.99 Km or Miles +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	999,99
11	Distance 2							0.00 – 999.99 Km or Miles +/- 0.1%		Y	Y	Y	Y	999,99
12	Odomètre 1	Y	Y	Y	Y	Y	Y	(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	99999
13	Odomètre 2					Y		(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%		Y	Y	Y	Y	99999
14	Odomètre 1 + 2					Y		(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%			Y	Y	Y	99999
15	Temps parcouru 1		Y	Y	Y	Y	Y	0H00M00S - 19H59M59S	Y	Y	Y	Y	Y	19:59:59
16	Temps parcouru 2							0H00M00S - 19H59M59S		Y	Y	Y		
17	Temps écoulé total			Y		Y	Y	0H00M - 1999H59M					Y	19:59:59
18	Décompte distance									Y	Y	Y	Y	999Km / mile
19	Temps restant à parcourir (Heure d'arrivée/temps restant)									Y	Y	Y	Y	
20	% restant à parcourir (affichage)									Y	Y	Y	Y	10% ~ 100% @ 10steps
21	2ème taille de roue								Y	Y	Y	Y	Y	0-3999mm
22	Heure (12/24h)	Y	Y	Y	Y	Y	Y	(X5/X8/X10) 12 (W7/W12/WR) 12/24	Y	Y	Y	Y	Y	12/24
23	Mise en veilleuse auto	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	5 min
24	Fréquence cardiaque												Y	30-240bpm
25	Fréquence cardiaque max.												Y	240bpm
26	Fréquence cardiaque moyenne												Y	240bpm
27	Limite supérieure/inférieure avec alarme visible												Y	
28	Calories												Y	9999
29	Graisses brûlées												Y	1.3Kg
30	Calories dépensées / Graisses brûlées								Y	Y	Y	Y		9999KCAL / Fat burn
31	Chronomètre								Y	Y	19 Laps x 9:59:59	19 Laps x 9:59:59	19 Laps x 9:59:59	9:59:59
32	Tour Auto (Temps/Distance)										Y	Y	Y	(T9:59:59/D99KM)
33	Altimètre											Y	Y	-381M ~ 6000M
34	Altitude de départ											Y	Y	-381M ~ 6000M
35	Dénivelé positif/négatif											Y	Y	9999M
36	% de dénivelé de la pente											Y	Y	+/-20%
37	Puissance											Y	Y	
38	Température (C/F)						Y	0℃~+50℃, 32℉~+122℉			Y	Y	Y	-20 ~ +60
39	Température max										Y	Y	Y	-20 ~ +60
40	Température min										Y	Y	Y	-20 ~ +60
41	Cadence						Y	0-240rpm +/-1.5%			Y			30 ~ 240
42	Cadence moyenne										Y			30 ~ 240
43	Cadence max.										Y			30 ~ 240
44	Total tours de pédale 1+2						Y	0~999999 Revolutions						
45	Calibrage sur mesure facile										Y	Y	Y	14 + custom
46	Rappel intervalles						Y		Y	Y	Y	Y	Y	50Km for every 500Km
47	Rétro éclairage EL										Y	Y	Y	
48	Rétro éclairage EL intelligent										Y	Y	Y	from 18:00 to 24:00
49	Indicateur piles faibles				Y	Y	Y				Y	Y	Y	2.6V
Acc.	Transmetteur Vitesse				Y	Y	Y			Y	Y	Y	Y	
	Transmetteur Cadence						Y							
	Ceinture thoracique												Y	
	Support cintre	incl. Speed Sensor	incl. Speed Sensor	incl. Speed Sensor	Y	Y	Y		incl. Speed Sensor	Y	incl. Cadence Sensor	Y	Y	
	Aimant Vitesse	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	
	Supports fils de montage	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	

		DIGI / PACE SERIES							*APEX SERIES*					
Item		**X5**	**X8**	**X10**	**W7**	**W12**	**WR**	**Limit**	**X-1.6**	**W-2.1**	**W-2.9 RPM**	**W-3.5 Alti**	**W-4.0 Alti-HR**	**Limit**
1	Snelheid	Y	Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 1%	WIRED	ANALOG W/L	ANALOG W/L	ANALOG W/L	ANALOG W/L	199.9Km/h or m/h
2	Aantal toetsen	1	1	1	1	1	2		2	2	4	4	4	
3	Scan	Y	Y	Y					Y	Y				
4	Auto Start	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y		Y	Y	Y	
5	Max. Snelheid		Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 1%	Y	Y	Y	Y	Y	199,9
6	Snelheidsbalk (% van max. snelheid)								Y	Y	Y	Y	Y	10%-100% @ 10steps
7	Gemiddelde Snelheid		Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	199,9
8	Snelheidspacer			Y		Y	Y							
9	Snelheidsvergelijking								Y	Y	Y	Y	Y	
10	Afstand 1	Y	Y	Y	Y	Y	Y	0.00 – 999.99 Km or Miles +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	999,99
11	Afstand 2							0.00 – 999.99 Km or Miles +/- 0.1%		Y	Y	Y	Y	999,99
12	ODO 1	Y	Y	Y	Y	Y	Y	(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	99999
13	ODO 2					Y		(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%		Y	Y	Y	Y	99999
14	ODO 1+2					Y		(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%			Y	Y	Y	99999
15	Rijtijd 1		Y	Y	Y	Y	Y	0H00M00S - 19H59M59S	Y	Y	Y	Y	Y	19:59:59
16	Rijtijd 2							0H00M00S - 19H59M59S		Y	Y	Y		
17	Totale Rijtijd			Y		Y	Y	0H00M - 1999H59M					Y	19:59:59
18	Aftelling Afstand									Y	Y	Y	Y	999Km / mile
19	Tijd tot aankomst (Aankomsttijd/resterende tijd)									Y	Y	Y	Y	
20	% tot aankomst (Balkaanduiding)									Y	Y	Y	Y	10% ~ 100% @ 10steps
21	2de Wielmaat								Y	Y	Y	Y	Y	0-3999mm
22	Tijd (12/24 u)	Y	Y	Y	Y	Y	Y	(X5/X8/X10) 12 (W7/W12/WR) 12/24	Y	Y	Y	Y	Y	12/24
23	Automatische slaapstand	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	5 min
24	Hartslag												Y	30-240bpm
25	Max. Hartslag												Y	240bpm
26	Gemiddelde Hartslag												Y	240bpm
27	Boven/Ondergrens met zichtbaar alarm												Y	
28	Calorie												Y	9999
29	Vetverbranding												Y	1.3Kg
30	Calorieverbruik / Vetverbranding								Y	Y	Y	Y		9999KCAL / Fat burn
31	Stopwatch								Y	Y	19 Laps x 9:59:59	19 Laps x 9:59:59	19 Laps x 9:59:59	9:59:59
32	Automatische Ronde (Tijd/Afstand)										Y	Y	Y	(T9:59:59/D99KM)
33	Hoogtemeter											Y	Y	-381M ~ 6000M
34	Vertrek hoogte											Y	Y	-381M ~ 6000M
35	Hoogtewinst/verlies											Y	Y	9999M
36	% helling											Y	Y	+/-20%
37	Vermogen											Y	Y	
38	Temperatuur (C/F)						Y	0℃~+50℃, 32℉~+122℉			Y	Y	Y	-20 ~ +60
39	Max. Temperatuur										Y	Y	Y	-20 ~ +60
40	Min. Temperatuur										Y	Y	Y	-20 ~ +60
41	Trapfrequentie						Y	0-240rpm +/-1.5%			Y			30 ~ 240
42	Gemiddelde Trapfrequentie										Y			30 ~ 240
43	Maximale trapfrequentie										Y			30 ~ 240
44	Totaal pedaalomwentelingen fiets 1 + 2						Y	0~999999 Revolutions						
45	Eenvoudig calibreren										Y	Y	Y	14 + custom
46	Onderhoudsinterval indicator						Y		Y	Y	Y	Y	Y	50Km for every 500Km
47	EL Backlight										Y	Y	Y	
48	Smart EL Backlight										Y	Y	Y	from 18:00 to 24:00
49	Lege batterij indicator				Y	Y	Y				Y	Y	Y	2.6V
Acc.	Snelheidszender				Y	Y	Y			Y	Y	Y	Y	
	Trapfrequentie zender						Y							
	Borstband voor hartslagmeter												Y	
	Stuurhouder	incl. Speed Sensor	incl. Speed Sensor	incl. Speed Sensor	Y	Y	Y		incl. Speed Sensor	Y	incl. Cadence Sensor	Y	Y	
	Magneet	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	
	Kabelklembandjes	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	

		DIGI / PACE SERIES							*APEX SERIES*					
Item		**X5**	**X8**	**X10**	**W7**	**W12**	**WR**	**Limit**	**X-1.6**	**W-2.1**	**W-2.9 RPM**	**W-3.5 Alti**	**W-4.0 Alti-HR**	**Limit**
1	Velocidad	Y	Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 1%	WIRED	ANALOG W/L	ANALOG W/L	ANALOG W/L	ANALOG W/L	199.9Km/h or m/h
2	Nº de teclas	1	1	1	1	1	2		2	2	4	4	4	
3	Scan	Y	Y	Y					Y	Y				
4	Inicio automático	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y		Y	Y	Y	
5	Velocidad máx.		Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 1%	Y	Y	Y	Y	Y	199,9
6	Barra de velocidad (% de velocidad máx.)								Y	Y	Y	Y	Y	10%-100% @ 10steps
7	Velocidad media		Y	Y	Y	Y	Y	0.0 – 199.9 Km/h or 120.0 Mile/h +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	199,9
8	Indicador de velocidad caminando			Y		Y	Y							
9	Comparación de velocidad								Y	Y	Y	Y	Y	
10	Distancia 1	Y	Y	Y	Y	Y	Y	0.00 – 999.99 Km or Miles +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	999,99
11	Distancia 2							0.00 – 999.99 Km or Miles +/- 0.1%		Y	Y	Y	Y	999,99
12	ODO 1	Y	Y	Y	Y	Y	Y	(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%	Y	Y	Y	Y	Y	99999
13	ODO 2					Y		(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%		Y	Y	Y	Y	99999
14	ODO 1+2					Y		(X5/X8/X10) 0.0 – 19999.9 Km or Miles +/- 0.1% (W7/W12/WR) 0.0 – 99999.9 Km or Miles +/- 0.1%			Y	Y	Y	99999
15	Tiempo de recorrido 1		Y	Y	Y	Y	Y	0H00M00S - 19H59M59S	Y	Y	Y	Y	Y	19:59:59
16	Tiempo de recorrido 2							0H00M00S - 19H59M59S		Y	Y	Y		
17	Tiempo de recorrido total			Y		Y	Y	0H00M - 1999H59M					Y	19:59:59
18	Recuento de distancia									Y	Y	Y	Y	999Km / mile
19	Tiempo hasta la llegada (hora de llegada/tiempo restante)									Y	Y	Y	Y	
20	% a llegada (mostrado en barra)									Y	Y	Y	Y	10% ~ 100% @ 10steps
21	Tamaño 2ª rueda								Y	Y	Y	Y	Y	0-3999mm
22	Hora (12/24hr)	Y	Y	Y	Y	Y	Y	(X5/X8/X10) 12 (W7/W12/WR) 12/24	Y	Y	Y	Y	Y	12/24
23	Auto sleep	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	5 min
24	Ritmo cardíaco												Y	30-240bpm
25	Ritmo cardíaco máx.												Y	240bpm
26	Ritmo cardíaco medio												Y	240bpm
27	Límite superior/inferior con alarma visible												Y	
28	Calorías												Y	9999
29	Calorías quemadas												Y	1.3Kg
30	Gasto de calorías / Calorías quemadas								Y	Y	Y	Y		9999KCAL / Fat burn
31	Cronómetro								Y	Y	19 Laps x 9:59:59	19 Laps x 9:59:59	19 Laps x 9:59:59	9:59:59
32	Vuelta automática (Tiempo/Distancia)										Y	Y	Y	(T9:59:59/D99KM)
33	Altímetro											Y	Y	-381M ~ 6000M
34	Memoria de altitud inicial											Y	Y	-381M ~ 6000M
35	Pérdida/ganancia de altitud											Y	Y	9999M
36	% gradiente											Y	Y	+/-20%
37	Potencia											Y	Y	
38	Temperatura (C/F)						Y	0℃~+50℃, 32℉~+122℉			Y	Y	Y	-20 ~ +60
39	Temperatura máx.										Y	Y	Y	-20 ~ +60
40	Temperatura mín.										Y	Y	Y	-20 ~ +60
41	Cadencia						Y	0-240rpm +/-1.5%			Y			30 ~ 240
42	Cadencia media										Y			30 ~ 240
43	Cadencia máx.										Y			30 ~ 240
44	Total revoluciones pedales bicicleta 1+2						Y	0~999999 Revolutions						
45	Sencilla calibración personalizada										Y	Y	Y	14 + custom
46	Recordatorio de intervalo de servicio						Y		Y	Y	Y	Y	Y	50Km for every 500Km
47	Retroiluminación EL										Y	Y	Y	
48	Retroiluminación EL inteligente										Y	Y	Y	from 18:00 to 24:00
49	Indicación de pila agotada				Y	Y	Y				Y	Y	Y	2.6V
Acc.	Transmisor de velocidad				Y	Y	Y			Y	Y	Y	Y	
	Transmisor de cadencia						Y							
	Cinta para ritmo cardíaco												Y	
	Soporte para manilar	incl. Speed Sensor	incl. Speed Sensor	incl. Speed Sensor	Y	Y	Y		incl. Speed Sensor	Y	incl. Cadence Sensor	Y	Y	
	Imán de velocidad	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	
	Sujeción de cables	Y	Y	Y	Y	Y	Y		Y	Y	Y	Y	Y	